

(51)Int.Cl.⁷

F I

B 0 1 L 11/00

B 0 1 L 11/00

B 6 4 G 7/00

B 6 4 G 7/00

A

請求項の数6 (全11頁)

(21)出願番号 特願2002-40210(P2002-40210)
 (22)出願日 平成14年2月18日(2002.2.18)
 (65)公開番号 特開2003-236395(P2003-236395A)
 (43)公開日 平成15年8月26日(2003.8.26)
 審査請求日 平成14年2月18日(2002.2.18)

(73)特許権者 503361400
 独立行政法人 宇宙航空研究開発機構
 東京都調布市深大寺東町七丁目4番地1
 (74)代理人 100058479
 弁理士 鈴江 武彦
 (74)代理人 100091351
 弁理士 河野 哲
 (74)代理人 100088683
 弁理士 中村 誠
 (74)代理人 100108855
 弁理士 蔵田 昌俊
 (74)代理人 100075672
 弁理士 峰 隆司
 (74)代理人 100109830
 弁理士 福原 淑弘

最終頁に続く

(54)【発明の名称】 射出装置

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】

重量状態から無重量状態になったときに供試体を射出する射出装置であって、
 供試体を付勢する付勢手段と、
 一端が供試体に固定されていて、前記付勢手段により供試体が付勢されるよう供試体を引
 っ張るロープと、
 互いに上下に対向し、前記ロープの他端に設けられた被挟持部を上下から挟持する上側部
 材及び下側部材と、
 前記上側部材の上に取り付けられている重量体と、
 を備えており、
 重量状態のときには、供試体がロープに引っ張られていて付勢手段により付勢されている
 状態で、重量体により上側部材が下方に押されていて被挟持部が上側部材及び下側部材に
 より挟持されており、
 重量状態から無重量状態になったときに、重量体により上側部材が押されなくなり、被挟
 持部での挟持が解除され、供試体は付勢手段により押されて射出されることを特徴とする
 射出装置。

【請求項2】

前記射出装置は、供試体が射出される方向が所望の方向に向くよう、前記付勢手段を方向
 付ける配向機構をさらに備えていることを特徴とする請求項1に記載の射出装置。

【請求項3】

重量状態から無重量状態になったときに供試体を射出する射出装置であって、
供試体を付勢する付勢手段と、
前記付勢手段により供試体が付勢された状態になるよう、供試体に力を加えて保持する保持部材と、
重量体と、
前記重量体が固定されており、重量状態のときに前記重量体により下方に力を加えられる作用部材と、
前記作用部材に加えられる力を前記保持部材に伝達して、保持部材に供試体を保持させる伝達機構と、
を備えており、
重量状態のときには、重量体により作用部材に加えられる力が伝達機構により保持部材に伝達されていて、供試体は付勢手段により付勢された状態で保持部材により保持されており、
重量状態から無重量状態になったときに、重量体から保持部材に伝達されていた力がなくなり、供試体は付勢手段により押されて射出されることを特徴とする射出装置。

10

【請求項 4】

前記射出装置は、供試体が射出される方向が所望の方向に向くよう、前記付勢手段を方向付ける配向機構をさらに備えていることを特徴とする請求項 3 に記載の射出装置。

【請求項 5】

前記保持部材は、重量状態のときに供試体に接していて、重量状態から無重量状態になったときに供試体から離間し、
前記射出装置は、重量状態から無重量状態になった後に保持部材を供試体から離間した状態に維持する離間手段をさらに備えていることを特徴とする請求項 3 又は 4 に記載の射出装置。

20

【請求項 6】

前記離間手段は、第 1 の磁性体と、この第 1 の磁性体と引き合う第 2 の磁性体とをさらに備えており、
前記第 1 の磁性体は、前記保持部材、前記伝達機構及び前記作用部材の内の少なくとも 1 つに設けられた作用部に固定されており、
この作用部は、重量状態から無重量状態になって保持部材が供試体から離間すると、保持部材に連動して接合位置に移動し、
前記第 2 の磁性体は、前記作用部が接合位置に位置しているときに前記第 1 の磁性体と接触する位置に配置されており、
重量状態から無重量状態になると、供試体から離間する保持部材に連動して作用部が接合位置に移動し、そして第 1 の磁性体と第 2 の磁性体が磁気的に接合し、この結果、保持部材が供試体から離間した状態に維持されることを特徴とする請求項 5 に記載の射出装置。

30

【発明の詳細な説明】**【0001】****【発明の属する技術分野】**

本発明は、供試体を射出する射出装置に関する。特に、無重量環境下で供試体を所望の初期速度で射出する射出装置に関する。

40

【0002】**【従来の技術】**

無重量環境下、例えば落下塔などを利用した無重量実験で実現される環境下では、供試体を所望の初期速度で射出する射出装置がしばしば用いられる。このような実験では、落下塔内で実験室を落下させ、無重量状態の実験室内で供試体を射出し、無重量状態での供試体の軌跡などを観測する。無重量状態が維持される時間は短いので、重量状態から無重量状態になると同時に供試体が射出されることが必要とされている。

【0003】

従来の射出装置は、重量状態から無重量状態になったときに信号を発信するセンサーを有

50

している。センサーからの信号は処理部に送られ、処理部はこの信号に応じて射出装置に供試体を射出させる。

【 0 0 0 4 】

【 発明が解決しようとする課題 】

上記のような従来の射出装置は、無重量状態を検知するための構成が複雑であり、コストが高い。

【 0 0 0 5 】

本発明は、上記問題を鑑みてなされたものであり、簡単で安価な構成で無重量状態を検知することができる射出装置を提供することを目的とする。

【 0 0 0 6 】

【 課題を解決するための手段 】

上記目的を達成するために、本発明の請求項 1 に係わる射出装置は、重量状態から無重量状態になったときに供試体を射出する射出装置であって、

供試体を付勢する付勢手段と、

一端が供試体に固定されていて、前記付勢手段により供試体が付勢されるよう供試体を引っ張るロープと、

互いに上下に対向し、前記ロープの他端に設けられた被挟持部を上下から挟持する上側部材及び下側部材と、

前記上側部材の上に取り付けられている重量体と、

を備えており、

重量状態のときには、供試体がロープに引っ張られていて付勢手段により付勢されている状態で、重量体により上側部材が下方に押されていて被挟持部が上側部材及び下側部材により挟持されており、

重量状態から無重量状態になったときに、重量体により上側部材が押されなくなり、被挟持部での挟持が解除され、供試体は付勢手段により押されて射出される。

【 0 0 0 7 】

本発明の請求項 2 に係わる射出装置では、前記射出装置は、供試体が射出される方向が所望の方向に向くよう、前記付勢手段を方向付ける配向機構をさらに備えている。

【 0 0 0 8 】

本発明の請求項 3 に係わる射出装置は、重量状態から無重量状態になったときに供試体を射出する射出装置であって、

供試体を付勢する付勢手段と、

前記付勢手段により供試体が付勢された状態になるよう、供試体に力を加えて保持する保持部材と、

重量体と、

前記重量体が固定されており、重量状態のときに前記重量体により下方に力を加えられる作用部材と、

前記作用部材に加えられる力を前記保持部材に伝達して、保持部材に供試体を保持させる伝達機構と、

を備えており、

重量状態のときには、重量体により作用部材に加えられる力が伝達機構により保持部材に伝達されていて、供試体は付勢手段により付勢された状態で保持部材により保持されており、

重量状態から無重量状態になったときに、重量体から保持部材に伝達されていた力がなくなり、供試体は付勢手段により押されて射出される。

【 0 0 0 9 】

本発明の請求項 4 に係わる射出装置は、前記射出装置は、供試体が射出される方向が所望の方向に向くよう、前記付勢手段を方向付ける配向機構をさらに備えている。

【 0 0 1 0 】

本発明の請求項 5 に係わる射出装置では、前記保持部材は、重量状態のときに供試体に接

10

20

30

40

50

して、重量状態から無重量状態になったときに供試体から離間し、前記射出装置は、重量状態から無重量状態になった後に保持部材を供試体から離間した状態に維持する離間手段をさらに備えている。

【 0 0 1 1 】

本発明の請求項 6 に係わる射出装置は、前記離間手段は、第 1 の磁性体と、この第 1 の磁性体と引き合う第 2 の磁性体とをさらに備えており、前記第 1 の磁性体は、前記保持部材、前記伝達機構及び前記作用部材の内の少なくとも 1 つに設けられた作用部に固定されており、この作用部は、重量状態から無重量状態になって保持部材が供試体から離間すると、保持部材に連動して接合位置に移動し、前記第 2 の磁性体は、前記作用部が接合位置に位置しているときに前記第 1 の磁性体と接触する位置に配置されており、重量状態から無重量状態になると、供試体から離間する保持部材に連動して作用部が接合位置に移動し、そして第 1 の磁性体と第 2 の磁性体が磁氣的に接合し、この結果、保持部材が供試体から離間した状態に維持される。

10

【 0 0 1 2 】

【 発明の実施の形態 】

図 1 ~ 図 4 を参照して、本発明の実施の形態に係わる射出装置を説明する。先ず、図 1 及び図 2 を参照して本発明の第 1 の実施の形態の射出装置を説明する。射出装置は、無重量環境下、例えば落下塔などを利用した無重量実験で実現される環境下で供試体を射出するのに使用される。射出装置は重量状態から無重量状態になったときに供試体を射出する。落下塔内で実験室を落下させてこの実験室内に無重量環境を作り出す場合には、射出装置は、この実験室内に取り付けられる。

20

【 0 0 1 3 】

図 1 は重量状態のときの射出装置の概略的な側面図である。実験室内で固定された基台 10 の下方に向けた面にはハウジング 11 が固定されている。ハウジング 11 は、所定の重量を有する重量体 3 を内蔵している。重量体 3 はハウジング 11 内で自由に動くことができる。射出装置はコイルバネ 2 を有している。コイルバネ 2 は供試体 1 を付勢する付勢手段として用いられている。コイルバネ 2 はハウジング 11 を囲むように配置されている。コイルバネ 2 の収縮する方向は上下に向けられている。コイルバネ 2 の一端はハウジング 11 に固定されている。

30

【 0 0 1 4 】

本実施の形態では付勢手段としてコイルバネ 2 が用いられているが、本発明はこれに限定されない。例えば、付勢手段として板バネ、ゴムで形成されたバネ、空気バネなどを用いても良い。コイルバネ 2 の他端には供試体 1 を押すための押し部材 4 が固定されている。

【 0 0 1 5 】

供試体 1 にはロープ 1 a の一端が固定されている。ハウジング 11 の底を形成する下側部材 12 と、押し部材 4 とにはそれぞれロープ 1 a が通される通し孔 12 a , 4 a が形成されている。通し孔 12 a , 4 a は上下に並んでいる。ハウジング 11 内には下側部材 12 に対向している上側部材 5 が設けられている。上側部材 5 の上には重量体 3 が固定されている。通し孔 12 a , 4 a に通されてハウジング 11 内に導かれたロープ 1 a の他端は、上側部材 5 と下側部材 12 で上下から挟持される。尚、本実施の形態ではロープ 1 a の他端自体が、上側部材 5 と下側部材 12 で挟持される被挟持部として用いられている。

40

【 0 0 1 6 】

挟持は重量状態のときに行われる。挟持の際、上側部材 5 は重量体 3 により下方に押されてロープ 1 a の他端に押し付けられる。上側部材 5 は柔軟性があり、摩擦係数の大きな材料、例えばスポンジ、フェルト、ゴムなどで形成されている。上側部材 5 がロープ 1 a の他端に押し付けられると、上側部材 5 は変形してロープ 1 a の他端にフィットする。この結果、ロープ 1 a の一端が比較的強い力で引っ張られる場合でも、ロープ 1 a の挟持が安定して強固になされる。尚、本実施の形態では上側部材 5 と重量体 3 は別の材料で形成さ

50

れているが、同じ材料で一体的に形成されていても良い。

【 0 0 1 7 】

次に、射出装置の動作を説明する。初め重量状態のときに、図 1 に示されているように供試体 1 を付勢した状態でロープ 1 a の他端を上側部材 5 と下側部材 1 2 で挟持させる。詳細には、先ず押し部材 4 をコイルバネ 2 の弾性力に抗して押し上げ、押し上げた状態で保持する。次に、ロープ 1 a を通し孔 4 a , 1 2 a に通してロープ 1 a の他端をハウジング 1 1 内に導く。この後、ロープ 1 a の他端の上に上側部材 5 を介して重量体 3 を載置する。上述したように重量体 3 により上側部材 5 が下方に押され、この結果ロープ 1 a の他端は上側部材 5 と下側部材 1 2 により挟持される。挟持の際、供試体 1 が押し部材 4 に接近する、好ましくは供試体 1 が押し部材 4 に接触するとともに、ロープ 1 a が供試体 1 と下側部材 1 2 の間でほぼ直線状に伸びるようにする。挟持の後、押し部材 4 の保持を解除する。解除すると、供試体 1 がロープ 1 a に引っ張られていてコイルバネ 2 により付勢されている状態が実現される。この状態で、重量体 3 により上側部材 5 が下方に押されていてロープ 1 a の他端が上側部材 5 及び下側部材 1 2 により挟持されている。

10

【 0 0 1 8 】

このとき、ロープ 1 a にはロープ 1 a の他端を上側部材 5 と下側部材 1 2 の間から引き出すように力が働く。重量体 3 の重量は、この力に抗して強固にロープ 1 a の挟持がなされるよう、十分大きく設定されている。

【 0 0 1 9 】

図 2 は無重量状態になったときの射出装置の概略的な側面図である。重量状態から無重量状態になった時点、即ち実験開始時に、重量体 3 により上側部材 5 が押されなくなり、ロープ 1 a の他端での挟持が解除され、供試体 1 はコイルバネ 2 により押し部材 4 を介して押されて下方に射出される。

20

【 0 0 2 0 】

供試体 1 射出速度は、供試体 1 の質量などに基づいて、コイルバネ 2 のバネ定数、実験開始時間前のコイルバネ 2 の縮み量などを適切に選択することにより、任意に設定できる。

【 0 0 2 1 】

上述したように構成された射出装置を用いれば、実験開始時に落下塔などの無重量試験設備側から、電気的信号を何ら受け取ることなく射出を実行できる。従って、簡単で安価な構成で無重量状態を検知することができる。また、実験開始時間を早められるのみならず、装置の信頼性を向上させることができる。

30

【 0 0 2 2 】

本実施の形態の射出装置では、実験開始時と同時にロープ 1 a の挟持が解除される。即ち、本実施の形態の射出装置は重量の検知装置として機能することを意味する。そのため、本実施の形態の射出装置はある実験で無重量実験開始時に電気信号を ON にしたい場合时使用するスイッチ装置などにも応用できる。

【 0 0 2 3 】

次に、図 3 を参照して本発明の第 2 の実施の形態の射出装置を説明する。図 3 は射出装置の概略的な側面図である。落下塔内の実験室内で固定された基台 2 0 には上下に伸びるシャフト 2 1 を介して平板状の下側部材 2 2 が取り付けられている。下側部材 2 2 はシャフト 2 1 を介して回転する。このとき、下側部材 2 2 の上面の向きは常に上方に維持される。下側部材 2 2 にはヒンジ 2 3 を介して回動部材 2 4 が取り付けられている。回動部材 2 4 にはコイルバネ 2 の一端が固定されている。コイルバネ 2 の他端には供試体 1 を押して射出するための押し部材 4 が固定されている。ヒンジ 2 3 周りに回動部材 2 4 が回転することで、コイルバネ 2 の収縮方向、即ち供試体 1 が射出される方向を下方から横方向を越えて上方まで向けることができる。さらに、下側部材 2 2 が回転できるので、供試体 1 が射出される方向を所望の方向に向けることができる。シャフト 2 1 とヒンジ 2 3 はコイルバネ 2 を方向付ける配向機構を形成している。

40

【 0 0 2 4 】

供試体 1 にはロープ 1 a の一端が固定されている。押し部材 4 、回動部材 2 4 及び下側部

50

材 2 2 にはそれぞれロープ 1 a が通される通し孔 4 a , 2 4 a , 2 2 a が形成されている。下側部材 2 2 の上面には重量体 3 が載置される。重量体 3 の下には上側部材 5 が固定されている。通し孔 4 a , 2 4 a , 2 2 a に通されて下側部材 2 2 の上面に導かれたロープ 1 a の他端は、上側部材 5 と下側部材 2 2 で上下から挟持される。上側部材 5 は、第 1 の実施の形態と同様に、柔軟性があり、摩擦係数の大きな材料で形成されており、挟持の際に変形してロープ 1 a の他端にフィットする。

【 0 0 2 5 】

本実施の形態ではロープ 1 a の他端自体が、上側部材 5 と下側部材 1 2 で挟持される被挟持部として用いられているが、本発明はこれに限定されない。例えば、被挟持部はロープ 1 a の他端に固定され、摩擦係数の大きな材料で形成された平板状部材で形成されてい

10

【 0 0 2 6 】

ロープ 1 a の他端を挟持する上側部材 5 と下側部材 1 2 の構成は上記に限定されない。テコを介して重量体に働く重力を伝達し、これをロープ 1 a の他端を挟持する力として利用しても良い。例えば、互いにヒンジで結合された上側部材及び下側部材を用いても良い。ヒンジ周りに上側部材を回転させると、上側部材と下側部材が互いに上下に対向する。ヒンジの近傍でロープ 1 a の他端を上側部材と下側部材で挟持し、上側部材の上に重量体

20

【 0 0 2 7 】

次に、射出装置の動作を説明する。初め重量状態のときに、シャフト 2 1 とヒンジ 2 3 を用いてコイルバネ 2 の収縮方向、即ち供試体 1 が射出される方向を所望の方向に向ける。供試体 1 が射出される射出方向を設定した後、ロープ 1 a の他端を通し孔 4 a , 2 4 a , 2 2 a に通して下側部材 2 2 の上面に導く。コイルバネ 2 を蓄勢した状態で保持する。ロープ 1 a の他端をたぐりよせると、供試体 1 が押し部材 4 に当接する。ロープ 1 a が張った状態でロープ 1 a の他端を上側部材 5 と下側部材 1 2 で挟持させる。コイルバネ 2 の保持を解除すると、供試体 1 が付勢された状態で挟持がなされる。

30

【 0 0 2 8 】

重量状態から無重量状態になると、ロープ 1 a の他端での挟持が解除され、供試体 1 はコイルバネ 2 により押し部材 4 を介して押されて射出される。このとき、供試体 1 は上記のように設定された射出方向に射出される。

【 0 0 2 9 】

本実施の形態の射出装置を用いれば、重量状態から無重量状態になった時点で供試体 1 を所望の初速度で所望の方向に射出することができる。

【 0 0 3 0 】

次に、図 4 (A) 及び図 4 (B) を参照して本発明の第 3 の実施の形態の射出装置を説明する。図 4 (A) は重量状態のときの射出装置の側面図である。落下塔内の実験室に固定された基台 3 0 の下面にはコイルバネ 2 の一端が固定されている。コイルバネ 2 の収縮方向は下方に向けられている。コイルバネ 2 の他端には押し部材 4 が固定されている。

40

【 0 0 3 1 】

基台 3 0 には、コイルバネ 2 の縮み量を調節するためのストッパ 2 a が固定されている。ストッパ 2 a は基台 3 0 と押し部材 4 の間に配置されている。ストッパ 2 a の上下方向の長さは調節可能である。押し部材 4 を押してコイルバネ 2 を縮めると、押し部材 4 はストッパ 2 a に当接する。このとき、コイルバネ 2 の縮み量は、ストッパ 2 a の上下方向の長さに対応した量になる。

【 0 0 3 2 】

50

押し部材 4 の両側には、重量状態のときに押し部材 4 の下に配置される供試体 1 を保持する保持部材 6 がそれぞれ 1 つずつ配置されている。それぞれの保持部材 6 は 2 つの支柱 3 1 に設けられたヒンジ 3 1 a にそれぞれ回動可能に取り付けられている。支柱 3 1 は基台 3 0 に固定されている。回動する 2 つの保持部材 6 は両開きの扉のように押し部材 4 を両側から覆うことができる。

【 0 0 3 3 】

押し部材 4 の両側であって、2 つの保持部材 6 のさらに外側には、重量体 3 が固定された作用部材 7 が 1 つずつ配置されている。それぞれの作用部材 7 は保持部材 6 から離間している。保持部材 6 と作用部材 7 は伝達部材 8 によりつながれている。保持部材 6 と作用部材 7 の間の距離、即ち伝達部材 8 の長さは適切に設定されている。作用部材 7 と伝達部材 8 は保持部材 6 とともにヒンジ 3 1 a 周りに回動する。

10

【 0 0 3 4 】

それぞれの作用部材 7 の上側に設けられた作用部 3 2 a には第 1 の磁性体 3 2 が 1 つずつ固定されている。それぞれの第 1 の磁性体 3 2 の上方には基台 3 0 に固定された第 2 の磁性体 3 3 が配置されている。第 2 の磁性体 3 3 は第 1 の磁性体 3 2 と引き合う。

【 0 0 3 5 】

次に、射出装置の動作を説明する。初め重量状態のときに、両開きの扉を開くように保持部材 6 を回動させて押し部材 4 を露出させる。ストッパ 2 a の上下方向の長さを所定の長さに調節する。押し部材 4 を押してコイルバネ 2 を縮めると、上述したように押し部材 4 がストッパ 2 a に当接する。この結果、コイルバネ 2 は、所定の縮み量だけ縮む。次に、押し部材 4 の下に供試体 1 を位置させた後、扉を閉じるように保持部材 6 を回動させる。

20

【 0 0 3 6 】

以上の動作が終了した時点で、保持部材 6 は供試体 1 に接しており、伝達部材 8 はほぼ水平に延びている。重量体 3 に重力が働くことで、作用部材 7 が重量体 3 により下方に力を加えられる。作用部材 7 に働く力は伝達部材 8 とヒンジ 3 1 a を介して保持部材 6 に伝達される。伝達部材 8 とヒンジ 3 1 a は伝達機構として用いられている。この力が保持部材 6 に伝達されると、保持部材 6 は供試体 1 に力を加えて保持する。この結果、供試体 1 はコイルバネ 2 により付勢された状態で保持される。

【 0 0 3 7 】

コイルバネ 2 のバネ定数と、供試体 1 が付勢された状態で保持されたときのコイルバネ 2 の縮み量は、供試体 1 が射出されるときに初速度に基づいて設定されている。重量体 3 の重量、伝達部材 8 の長さは、保持部材 6 により供試体 1 が付勢された状態で適正に保持されるよう設定されている。

30

【 0 0 3 8 】

重量状態から無重量状態になると、重量体 3 から保持部材 6 に伝達されていた力がなくなる。この結果、供試体 1 はコイルバネ 2 により押され、保持部材 6 を押しのけて下方に射出される。

【 0 0 3 9 】

図 4 (B) は無重量状態になったときの射出装置の側面図である。押しのけられた保持部材 6 は供試体 1 から離間する。離間する供試体 1 に連動して、作用部 3 2 a は所定の位置 (以降、接合位置とする) に移動する。第 2 の磁性体 3 3 は、作用部 3 2 a が接合位置に位置しているときに、第 1 の磁性体 3 2 と接触する位置に配置されている。作用部 3 2 a の移動の結果、第 1 の磁性体 3 2 と第 2 の磁性体 3 3 が磁氣的に接合するので、作用部 3 2 a は接合位置に保持される。この結果、保持部材 6 は供試体 1 から離間した状態に維持される。第 1 の磁性体 3 2 と第 2 の磁性体 3 3 とは、保持部材 6 を供試体 1 から離間した状態に維持する離間手段を形成している。

40

【 0 0 4 0 】

本実施の形態の射出装置を用いれば、上記第 1 及び第 2 の実施の形態のように、供試体 1 にロープなどの付属物を取り付ける必要がない。

【 0 0 4 1 】

50

本実施の形態では、伝達機構は伝達部材 8 とヒンジ 3 1 a を有しているが、本発明はこれに限定されない。例えば、伝達機構は 1 以上のリンク、1 以上のカムなど有していても良い。

【 0 0 4 2 】

また、本実施の形態では、コイルバネ 2 が伸びる方向は下方に向けられており、供試体 1 は下方に射出されるが、本発明はこれに限定されない。例えば、コイルバネ 2 が伸びる方向は斜め下方に向けられていても良い。この場合も本実施の形態と同様の保持部材、伝達機構、作用部材及び重量体を用いることができる。また、コイルバネ 2 が伸びる方向は上方に向けられていても良い。この場合、重量体から伝達機構により保持部材に力が伝達されると、保持部材が供試体 1 を下方に押すように、保持部材、伝達機構、作用部材及び重量体は構成される。

10

【 0 0 4 3 】

また、本実施の形態の射出装置は、第 2 の実施の形態と同様に、コイルバネ 2 を方向付ける配向機構を備えていても良い。例えば、基台 3 0 に取り付けられ、これを回転させる可動機構を備えていても良い。

【 0 0 4 4 】

また、本実施の形態では、作用部 3 2 a は作用部材 7 に設けられているが、本発明はこれに限定されるものではない。例えば、保持部材又は伝達機構に設けられていても良い。また、保持部材、伝達機構及び作用部材に複数設けられていても良い。

【 0 0 4 5 】

尚、本発明は上述した実施の形態に限定されるものではなく、発明の趣旨を逸脱しない範囲内において種々の変形や応用が可能であることは勿論である。

20

【 0 0 4 6 】

【発明の効果】

以上詳述したことから明らかなように、本発明に従った射出装置においては、簡単で安価な構成で無重量状態を検知することができる。

【図面の簡単な説明】

【図 1】本発明の第 1 の実施の形態における重量状態のときの射出装置の概略的な側面図。

【図 2】無重量状態になったときの図 1 の射出装置の概略的な側面図。

30

【図 3】本発明の第 2 の実施の形態における射出装置の概略的な側面図。

【図 4】(A) 及び (B) は本発明の第 3 の実施の形態における射出装置の概略的な側面図。(A) は重量状態のとき。(B) は無重量状態になったとき。

【符号の説明】

- 1 供試体
- 1 a ロープ
- 2 コイルバネ (付勢手段)
- 2 a ストップ
- 3 重量体
- 4 押し部材
- 5 上側部材
- 6 保持部材
- 7 作用部材
- 8 伝達部材 (伝達機構)
- 1 2 下側部材
- 2 1 シャフト (配向機構)
- 2 2 下側部材
- 2 3 ヒンジ (配向機構)
- 3 1 a ヒンジ (伝達機構)
- 3 2 第 1 の磁性体 (離間手段)

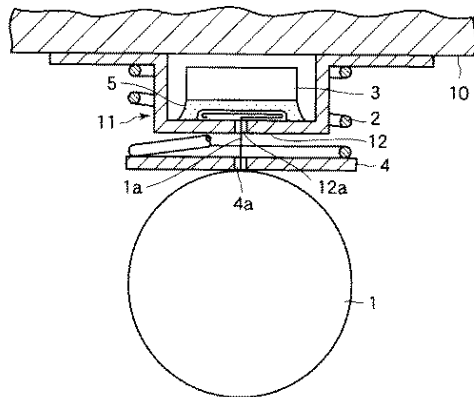
40

50

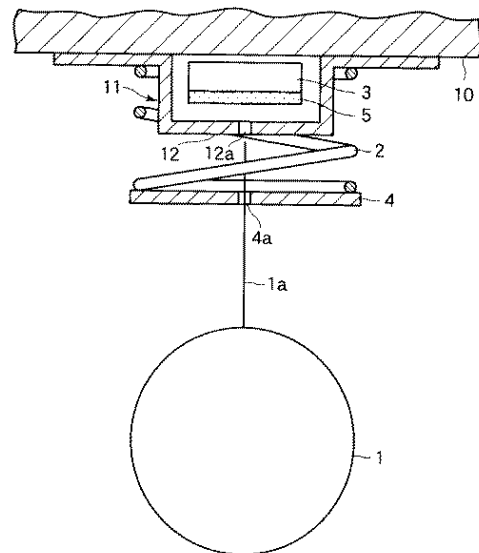
3 2 a 作用部

3 3 第 2 の磁性体 (離間手段)

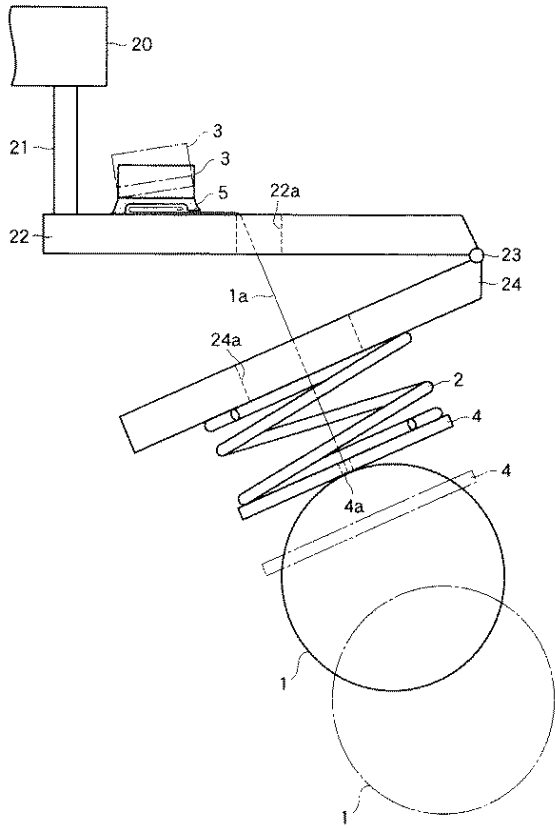
【 図 1 】



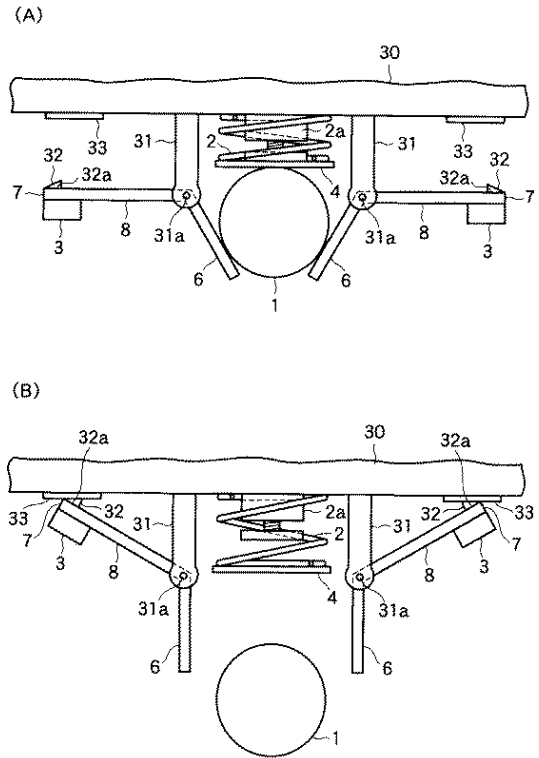
【 図 2 】



【 図 3 】



【 図 4 】



フロントページの続き

(74)代理人 100084618

弁理士 村松 貞男

(74)代理人 100092196

弁理士 橋本 良郎

(72)発明者 澤井 秀次郎

神奈川県相模原市由野台3丁目1番1号 宇宙科学研究所内

(72)発明者 橋本 樹明

神奈川県相模原市由野台3丁目1番1号 宇宙科学研究所内

(72)発明者 久保田 孝

神奈川県相模原市由野台3丁目1番1号 宇宙科学研究所内

(72)発明者 川口 淳一郎

神奈川県相模原市由野台3丁目1番1号 宇宙科学研究所内

審査官 山田 充

(58)調査した分野(Int.Cl.⁷, DB名)

B01L 11/00

B64G 7/00