

(19) 日本国特許庁(JP)

再公表特許(A1)

(11) 国際公開番号

W02012/102040

発行日 平成26年6月30日 (2014. 6. 30)

(43) 国際公開日 平成24年8月2日 (2012. 8. 2)

(51) Int. Cl.	F I	テーマコード (参考)
A 6 1 B 5/0444 (2006.01)	A 6 1 B 5/04 3 1 0 J	4 C 0 2 7
A 6 1 B 5/0452 (2006.01)	A 6 1 B 5/04 3 1 2 C	
	A 6 1 B 5/04 3 1 2 A	

審査請求 未請求 予備審査請求 未請求 (全 29 頁)

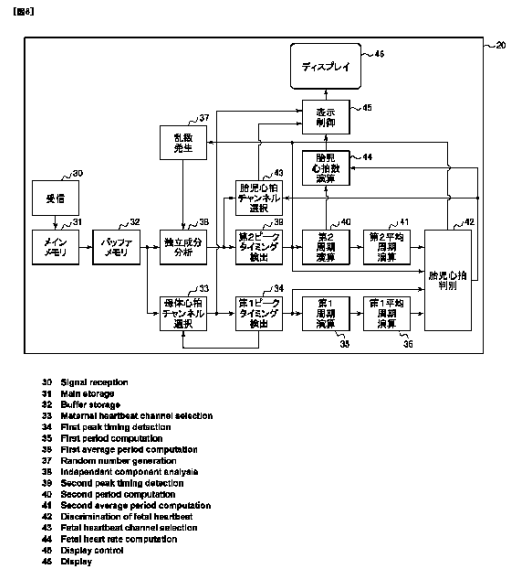
出願番号 特願2012-554691 (P2012-554691)	(71) 出願人 507126487 公立大学法人奈良県立医科大学 奈良県橿原市四条町840
(21) 国際出願番号 PCT/JP2012/000475	
(22) 国際出願日 平成24年1月25日 (2012. 1. 25)	
(31) 優先権主張番号 特願2011-12886 (P2011-12886)	(71) 出願人 000125347 学校法人近畿大学 大阪府東大阪市小若江3丁目4番1号
(32) 優先日 平成23年1月25日 (2011. 1. 25)	
(33) 優先権主張国 日本国 (JP)	(74) 代理人 100105924 弁理士 森下 賢樹
	(72) 発明者 小林 浩 奈良県橿原市四条町840番地公立大学法人奈良県立医科大学内
	(72) 発明者 佐道 俊幸 奈良県橿原市四条町840番地公立大学法人奈良県立医科大学内

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 胎児心電位信号抽出プログラム、胎児心電位信号判別装置及びこれを用いた妊婦見守りシステム

(57) 【要約】

胎児心電位信号抽出プログラムであって、複数の生体電位信号の中から、母体心電位信号の成分の大きい所定の生体電位信号を選択する選択機能と、複数の生体電位信号に対して独立成分分析を行う独立成分分析機能と、前記選択機能が選択した生体電位信号と独立成分分析の各出力信号とについて、周期的なピークを持つ信号をピークタイミング信号として検出する周期性信号検出機能と、前記選択機能が選択した生体電位信号のピークタイミング信号を基準入力とし、独立成分分析の出力信号のうちピークタイミング信号を比較入力とし、生体電位信号のピークタイミング信号とは異なるピークタイミングとなる出力信号を選択する出力信号選択機能と、選択した出力信号を出力する機能とをコンピュータに実現させる。



【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

複数の生体電位信号の中から、母体心電位信号の成分の大きい所定の生体電位信号を選択する選択機能と、

複数の生体電位信号に対して独立成分分析を行う独立成分分析機能と、

前記選択機能が選択した生体電位信号と独立成分分析の各出力信号とについて、周期的なピークを持つ信号をピークタイミング信号として検出する周期性信号検出機能と、

前記選択機能が選択した生体電位信号のピークタイミング信号を基準入力とし、独立成分分析の出力信号のうちピークタイミング信号を比較入力とし、生体電位信号のピークタイミング信号とは異なるピークタイミングとなる出力信号を選択する出力信号選択機能と

、
選択した出力信号を出力する機能とをコンピュータに実現させるための胎児心電位信号抽出プログラム。

【請求項 2】

前記周期性信号検出機能は、

選択した生体電位信号のエネルギー信号を取得する機能と、

エネルギー信号の所定のウィンドウ幅による移動平均信号を取得する機能と、

エネルギー信号のうち、移動平均信号よりも大きな値となる領域の信号をもとにピークを検出する機能と、

各ピーク間隔の分散が所定の基準分散値以下となる出力信号を、周期性があるピークタイミング信号とすることを特徴とする請求項 1 に記載のプログラム。

【請求項 3】

前記出力信号選択機能は、

第 1 のピークタイミングの各ピーク間隔の平均値である第 1 の平均値を取得する機能と

、
周期性がある出力信号のピークタイミングの各ピーク間隔の平均値である第 2 の平均値を取得する機能と、

第 1 の平均値と第 2 の平均値との差が所定の基準値以上となる信号を第 1 のピークタイミングとは異なるピークタイミングの出力信号として選択する機能とを含むことを特徴とする請求項 1 または 2 に記載のプログラム。

【請求項 4】

前記出力信号選択機能は、

第 1 の平均値と第 2 の平均値との差が所定の基準値以上となる信号が存在しない場合、周期性がある出力信号のピークタイミングの位相が、第 1 のピークタイミングの位相と所定の基準位相差以上となる出力信号を、第 1 のピークタイミングとは異なるピークタイミングの出力信号として選択する機能をさらに含むことを特徴とする請求項 1 から 3 のいずれかに記載のプログラム。

【請求項 5】

前記独立成分分析機能は、

複数の生体電子信号を独立成分に分離するための分離行列を計算する分離行列取得機能と、

分離行列を複数の生体電子信号に乗算して出力信号を取得する乗算機能とを含み、

分離行列が既知の場合は、分離行列を計算することなく、既知の分離行列を複数の生体電子信号に乗算して出力信号を取得することを特徴とする請求項 1 から 4 のいずれかに記載のプログラム。

【請求項 6】

母体及び胎児の双方に基づく複数の生体電位信号を取得するための複数の電極が取り付けられた妊婦帯と、

請求項 1 から 5 のいずれかに記載のプログラムを実行する携帯型情報処理装置であって前記妊婦帯を取り付ける妊婦が携帯可能な携帯型情報処理装置とを備え、

10

20

30

40

50

前記携帯型情報処理装置は、前記出力信号選択機能が選択した出力信号を表示することを特徴とする妊婦見守りシステム。

【請求項 7】

母体及び胎児の双方に基づく複数の生体電位信号を取得するための複数の電極が取り付けられた妊婦帯と、

請求項 1 から 5 のいずれかに記載のプログラムを実行する情報処理装置であって、前記妊婦帯を取り付ける妊婦の家に設置される情報処理装置と、

通信回線を介して前記情報処理装置と接続するサーバーとを含むことを特徴とする妊婦見守りシステム。

【請求項 8】

妊娠中の母体に取り付けられた複数の電極から、母体及び胎児の双方に基づく生体電位信号を取得する測定装置と、

前記生体電位信号の波形から母体心電位信号の周期を検出し、かつ、前記生体電位信号に独立成分分析を施して互いに周期が異なる複数の電位信号を取得し、当該複数の電位信号の周期を前記母体心電位信号の周期と比較して、より大きく異なる周期を持つ電位信号を胎児心電位信号とする情報処理装置と

を備えていることを特徴とする胎児心電位信号判別装置。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、妊婦の母体から非侵襲的（痛みや危険を伴わず）に胎児の心拍を示す電位信号を判別し、取得する装置・方法に関する。

【背景技術】

【0002】

妊娠中の母体から胎児の心拍を示す信号若しくは心電図そのものを検出することができれば、胎児の健康状態を観察することができる。また、これにより例えば、早産し易い状況を早期に発見することもできる。しかしながら、元々、胎児の信号は非常に微弱なものであり、それを、母体上で検出することは容易ではない。測定機器自身が持つノイズや、外来ノイズの影響も、さらに検出を困難にする。また、母体の腹部で検出できる胎児の信号は母体の信号と渾然一体となるので、胎児の信号を峻別することが難しい。

【0003】

かかる困難を排除して胎児心電図信号を抽出するための方法・装置が提案されている（例えば、特許文献 1 参照）。この方法・装置によれば、胎児の心拍の周期を検出する超音波センサを母体に取り付け、この超音波センサの出力から参照信号を生成する。また、母体の腹部及び胸部にもそれぞれ電極が取り付けられ、生体電位信号が検出される。そして、上記の参照信号に基づいて、生体電位信号から胎児心電図信号を抽出する、とされている。

【0004】

なお、心電図ではないが、胎児の心拍を測定する装置として、一般に超音波ドップラー法に基づく測定装置が用いられている。このような測定装置は、妊婦の腹部に当てたプローブから超音波を発し、胎児の心臓の拍動を、ドップラー効果を利用して測定するよう構成されている。

【0005】

また、妊婦の腹部において計測した生体電位データを独立成分分析することで、胎児心拍を特定する技術も開示されている（特許文献 2 参照）。特許文献 2 に開示されている技術では、心電位データを独立成分分析して得られた複数の独立信号の中から、それぞれの独立信号に見出される全エネルギーのパーセンテージを参照して、胎児心電位信号をオペレータが選択することが開示されている。

【0006】

さらに別の技術として、妊婦の腹部において計測した生体電位データを独立成分分析し

10

20

30

40

50

、母体心拍と胎児心拍とを心拍数の周波数帯域をもとに識別する技術や、母体心拍と胎児心拍とのそれぞれの心電位パターンのテンプレートとの相関をもとに母体心拍と胎児心拍とを識別する技術も提案されている（特許文献3参照）。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0007】

【特許文献1】特開2006-204759号公報

【特許文献2】特表2005-503883号公報

【特許文献3】特開2009-160410号公報

【発明の概要】

10

【発明が解決しようとする課題】

【0008】

上記のような超音波を用いて胎児心電図信号を抽出するための方法・装置では、妊婦の腹部及び胸部にそれぞれ電極を取り付ける必要がある他、超音波センサも必要である。また、この超音波センサの出力から参照信号を生成する処理も必要である。そのため、装置が全体として複雑化し、電極や超音波センサを装着する作業にも経験が必要である。従って、医療機関以外で利用できるような装置ではない。

【0009】

一方、超音波ドップラー法による測定装置は、胎児の心臓に正面から超音波を当てて反射波を捉えなければ、心拍の測定ができない。特に、妊娠15週前後では、胎児が羊水の中で動くことがあり、しかも心臓が小さいので、測定が困難であり、確実に測定できるとは言えない。

20

【0010】

また、心電位データを独立成分分析して得られた複数の独立信号の中から、オペレータが胎児信号を選択する技術では、例えば妊婦が家庭において手軽に胎児心電を計測して確認することはできない。特許文献2には、胎児心電位信号の選択を自動化できるとの記載もあるが、その具体的な原理は開示されていない。

【0011】

また、母体心電位と胎児心電位とを周波数解析して識別する技術に関しては、特に胎児の心電位データは非常に見弱でありノイズに埋もれやすいことから、その周波数帯域から優位のある周波数を特定することは必ずしも容易なことではない。

30

【0012】

本願の発明者は、胎児の心電位データは非常に微弱であることから、妊婦の腹部において計測した生体電位信号は母体心電位信号の成分が多く含まれることを、母体心電位と胎児心電位との識別に利用する可能性について認識するに至った。

【0013】

かかる従来の問題点に鑑み、本発明は、簡単で確実に、胎児の心電位信号を検出することができる装置及び方法を提供することを目的とする。

【課題を解決するための手段】

【0014】

上記目的を達成するため、本発明のある態様は胎児心電位信号抽出プログラムである。このプログラムは、複数の生体電位信号の中から、母体心電位信号の成分の大きい所定の生体電位信号を選択する選択機能と、複数の生体電位信号に対して独立成分分析を行う独立成分分析機能と、前記選択機能が選択した生体電位信号と独立成分分析の各出力信号とについて、周期的なピークを持つ信号をピークタイミング信号として検出する周期性信号検出機能と、前記選択機能が選択した生体電位信号のピークタイミング信号を基準入力とし、独立成分分析の出力信号のうちピークタイミング信号を比較入力とし、生体電位信号のピークタイミング信号とは異なるピークタイミングとなる出力信号を選択する出力信号選択機能と、選択した出力信号を出力する機能とをコンピュータに実現させる。

40

【0015】

50

上記目的を達成するため、本発明のある態様は妊婦見守りシステムである。このシステムは、母体及び胎児の双方に基づく複数の生体電位信号を取得するための複数の電極が取り付けられた妊婦帯と、上述したプログラムを実行する携帯型情報処理装置であって前記妊婦帯を取り付ける妊婦が携帯可能な携帯型情報処理装置とを備える。ここで前記携帯型情報処理装置は、前記出力信号選択機能が選択した出力信号を表示する。

【0016】

上記目的を達成するため、本発明のある態様は妊婦見守りシステムである。このシステムは、母体及び胎児の双方に基づく複数の生体電位信号を取得するための複数の電極が取り付けられた妊婦帯と、上述したプログラムを実行する情報処理装置であって、前記妊婦帯を取り付ける妊婦の家に設置される情報処理装置と、通信回線を介して前記情報処理装置と接続するサーバーとを含む。

10

【0017】

上記目的を達成するため、本発明のある態様は児心電位信号判別装置である。この装置は、妊娠中の母体に取り付けられた複数の電極から、母体及び胎児の双方に基づく生体電位信号を取得する測定装置と、前記生体電位信号の波形から母体心電位信号の周期を検出し、かつ、前記生体電位信号に独立成分分析を施して互いに周期が異なる複数の電位信号を取得し、当該複数の電位信号の周期を前記母体心電位信号の周期と比較して、より大きく異なる周期を持つ電位信号を胎児心電位信号とする情報処理装置とを備えている。

【発明の効果】

【0018】

本発明の胎児心電位信号抽出プログラムによれば、従来技術と比較してより簡単で確実に、胎児心電位信号を判別することができる。

20

【図面の簡単な説明】

【0019】

【図1】本発明の実施形態に係る胎児心電位信号判別装置に含まれる測定装置における、妊婦の腹部への電極配置の典型例を示す図である。

【図2】本発明の実施形態に係る胎児心電位信号判別装置に含まれる測定装置における、妊婦の背中側（腰）への電極配置の典型例を示す図である。

【図3】電極配置を簡易に実現するために、妊婦の腹部に妊婦帯を装着した状態を示す斜視図である。

30

【図4】妊婦帯の上にさらに、ベルトを巻いた状態を示す斜視図である。

【図5】妊婦帯の正面側の裏面を部分的に示す図である。

【図6】電極からアンプへの回路接続の一部について、一例を示す図である。

【図7】多数の電極、アンプ回路等によって構成される測定装置及び、その出力に基づいて情報処理を行う情報処理系を示すブロック図である。

【図8】パソコンのハードウェアとパソコンが実行することによって胎児心電位信号を実現するためのプログラムの機能とを含む、胎児心電位信号判別機能構成を模式的に示す図である。

【図9】胎児心拍判別機能の内部機能を詳細に示す図である。

【図10】第1ピークタイミング検出機能、および第2ピークタイミング検出機能の内部機能を詳細に示す図である。

40

【図11】図11(a) - (c)は、閾値制御機能の閾値特定を説明するための図である。

【図12】図12(a) - (c)は、閾値制御機能の閾値特定を説明するための別の図である。

【図13】パソコンによって実行される、胎児心電位信号の判別を行う処理の一例を示すフローチャートの前半部である。

【図14】パソコンによって実行される、胎児心電位信号の判別を行う処理の一例を示すフローチャートの中盤部である。

【図15】パソコンによって実行される、胎児心電位信号の判別を行う処理の一例を示す

50

フローチャートの後半部である。

【図 16】取り込まれる信号にフィルタ処理を施した後の状態を、アナログ波形として示すグラフであり、横軸は時間、縦軸は各電極で検出された電位に基づく信号振幅を表している。

【図 17】独立成分分析を施した結果の波形を示すグラフである。

【図 18】本発明の変形例に係る、胎児心電位信号の判別を行う処理の一例を示すフローチャートである。

【図 19】本発明の変形例に係る、母体心電位信号の周期検出についての具体的な内容の例を示すフローチャートである。

【図 20】本発明の変形例に係る、母体心電位信号及び胎児心電位信号の周期検出並びに胎児心電位信号の判別についての内容を示すフローチャートである。

10

【発明を実施するための形態】

【0020】

以下、本発明の一実施形態に係る胎児心電位信号判別装置について、図面を参照して説明する。

【0021】

《電極配置》

図 1 及び図 2 はそれぞれ、胎児心電位信号判別装置に含まれる測定装置における、妊婦の腹部及びその背中側（腰）への電極配置の典型例を示す図である。図 1 においては、腹部全体に電極 1 ~ 12 が配置され、臍の横にはニュートラル電極 N

20

が設けられる。同様に、図 2 においては、腹部の背中側（腰）に、基準電極 R e f 1 が配置される。なお、以下、電極 1 ~ 12 , ニュートラル電極 N , 基準電極 R e f 1 を総称して、電極 P という場合もある。

【0022】

図 3 は、上記のような電極配置を簡易に実現するために、妊婦の腹部に妊婦帯 13 を装着した状態を示す斜視図である。

妊婦帯 13 の正面側裏面（腹部に当たる部位）には、必要な電極が、裏面に露出した状態で取り付けられている。そして、妊婦が腹部に妊婦帯 13 を装着することにより、図 1 , 図 2 に示した配置で電極 1 ~ 12 , ニュートラル電極 N , 基準電極 R e f 1 が、所定の部位に密着する。すなわち、妊婦は人の手を借りなくとも、容易に電極を装着することができる。

30

また、図 4 は、妊婦帯 13 の上にさらに、ベルト 15 を巻いた状態を示す斜視図である。このベルト 15 には、子宮収縮圧センサ 14 が取り付けられている。当該センサ 14 は、子宮収縮圧を検出する。

【0023】

図 5 は、妊婦帯 13 の正面側（腹側）の裏面を部分的に示す図である。電極 P としては、例えば金属ボタン電極や、繰り返し密着性を発揮するパッド電極を用いることができる。

なお、図示は省略するが、電極 P や子宮収縮圧センサ 14 には、アンプ回路に接続するためのリード線が付いている。

40

【0024】

図 6 は、電極からアンプへの回路接続の一部について、一例を示す図である。電極 1 ~ 12 の検出する電位信号は、アンプ回路 16 内のオペアンプ 16 a , 16 b , 16 c , 16 d その他（全 12 個のうち 4 個のみ図示している。）の非反転入力端子に入力され、増幅される。ここで、基準電極 R e f 1 の信号は、各オペアンプの反転入力端子に入力される。ニュートラル電極 N は、各オペアンプと共通の、GND 接続の状態にある。

【0025】

《システムの全体構成》

図 7 は、上記のような多数の電極 P、アンプ回路 16 等によって構成される測定装置 100 及び、その出力に基づいて情報処理を行う情報処理系 200 を示すブロック図である

50

。このシステム全体は、胎児心電位信号判別装置 110 を用いた妊婦見守りシステムを構成するものである。

【0026】

測定装置 100 のうち電極 P や子宮収縮圧センサ 14 は、前述のように、妊婦帯 13 等（妊婦帯 13、ベルト 15）に装着されている。また、測定装置 100 のその他の部分であるアンプ回路 16 や送信部 100s は、電極 P や子宮収縮圧センサ 14 に接続される電子回路ユニットであり、リチウムイオン電池のような電源と共に、コンパクトに構成することができる。従って、妊婦帯 13 等の付属物として装着することも可能である。また、妊婦帯 13 等からリード線を介して接続される外部ユニットとして、ホルター心電計のように着衣の上に携帯するようにしてもよい。

10

【0027】

測定装置 100 及び、情報処理装置としてのパソコン 20 は、胎児心電位信号判別装置 110 を構成している。このパソコン 20 は、妊婦の家に設置されているものである。すなわち、胎児心電位信号判別装置 110 は、妊婦の身体や、妊婦の家に設置される。測定装置 100 とパソコン 20 とは無線（例えばブルートゥース、Wi-Fi、UWB）により通信するので、妊婦は行動を制約されない。但し、胎児心電位信号判別装置 110 を構成したいときは、パソコン 20 と無線通信が可能な距離範囲内に、測定装置 100 すなわち妊婦が居ることが必要である。なお、無線通信は好適例であるが、これに限定されるものではない。例えば、妊婦がパソコン 20 の傍に来て、パソコン 20 と測定装置 100 とを、互いに有線接続する（例えば USB を利用する。）という構成も可能である。

20

【0028】

図 7 において、測定装置 100 のアンプ回路 16 には、多数の電極 P 及び、必要により子宮収縮圧センサ 14 から、信号が入力され、増幅される。電極 P からの信号は、母体及び胎児の双方に基づく、生体電位信号である。増幅された生体電位信号は、マルチプレクサ 17 を介して A/D コンバータ 18 によりデジタル信号に変換される。そして、デジタル信号は、ブルートゥース通信部 19 により、パソコン 20 に送られる。このパソコン 20 は、いわば電子母子手帳として、妊婦あるいは胎児の情報を収集する役目を担う。

【0029】

上記マルチプレクサ 17、A/D コンバータ 18 及びブルートゥース通信部 19 は、送信部 100s を構成している。

30

このように、測定装置 100 は、電極 P 及びアンプ回路 16 を主要部として、必要により子宮収縮圧センサ 14 も備え、さらに、パソコン 20 との近距離通信のための送信部 100s を備えた構成となっている。

【0030】

パソコン 20 は、インターネット回線 21 を介して医療機関のサーバー 22 と接続されている。また、サーバー 22 は、医師用のパソコン 23 と接続されている。サーバー 22 には、妊婦や医師の連絡先（例えば携帯電話のメールアドレス）が登録されており、必要に応じて、サーバー 22 から妊婦や医師に連絡を取ることができるようになっている。

【0031】

《胎児心電位信号判別の機能構成》

40

図 8 は、パソコン 20 のハードウェアとパソコン 20 が実行することによって胎児心電位信号を実現するためのプログラムの機能とを含む、胎児心電位信号判別機能構成を模式的に示す図である。

【0032】

受信機能 30 は、測定装置 100 から送信された生体電位信号を受信する機能である。受信機能 30 は、例えば Bluetooth（登録商標）の受信モジュールおよびそのドライバプログラムによって実現できる。メインメモリ 31 は、受信機能 30 が受信した生体電位信号を記録する。

【0033】

バッファメモリ 32 は、メインメモリ 31 に格納された 12 チャンネルの生体電位信号

50

から同一期間の5秒分のデータを5秒周期で取得して、1フレーム分のデータとして記憶する。母体心拍チャンネル選択機能33は、測定装置100から送信された生体電位信号の中から、母体心拍信号が現れる可能性の高い、母体心電位信号の成分の大きいチャンネルの生体電位信号を選択する機能である。後述する第1ピークタイミング検出機能34によって、選択したチャンネルのピークタイミングが検出できない場合、別のチャンネルを選択し、ピークタイミングが検出されるまで生体電子信号の選択を継続する。

【0034】

第1ピークタイミング検出機能34は、母体心拍チャンネル選択機能33が選択したチャンネルの生体電位信号のピークタイミングを検出する機能である。なお、ピークタイミングの具体的な検出原理は後述する。第1周期演算機能35は、第1ピークタイミング検出機能34が検出したピークタイミングの各ピーク間隔を算出する。第1ピークタイミング検出機能34は、第1周期演算機能35が検出したピークタイミングの各ピーク間隔の分散が所定の基準分散値以下となる出力信号を、周期性がある信号とする。入力された生体電位信号のピークタイミングに周期性がない場合は、第1ピークタイミング検出機能34は、母体心拍チャンネル選択機能33に別の生体電位信号を選択させる。第1周期演算機能35は、最先のピークについては、ひとつ前のフレームの最終ピークとの間の間隔を算出する。

10

【0035】

一般に、母体の心拍信号は胎児の心拍信号よりも大きな振幅である。したがって、メインメモリ31に格納された複数の生体電位信号は、いずれも母体の心拍信号の成分が顕著に出現する可能性が高い。そこで、第1ピークタイミング検出機能34は、ピークタイミングに周期性がある生体電位信号を検出した場合、そのピークタイミングを母体の心拍のピークタイミングと推定する。

20

【0036】

第1平均周期演算機能36は、第1ピークタイミング検出機能34が周期性があると判断した生体電位信号のピークタイミング間隔の平均値を算出し、その信号の平均周期とする機能である。乱数発生機能37は、後述する独立成分分析機能38が算出する分離行列の初期値を生成する機能である。独立成分分析機能38は、複数の独立した信号源から発生した信号がそれぞれ異なる割合で混合されて観測された複数の観測信号を入力として、非正規性を指標として信号源を推定する機能である。独立成分分析機能38はまた、複数の観測信号に積算することで独立信号を生成する分離行列も同時に推定する。

30

【0037】

第2ピークタイミング検出機能39は、独立成分分析機能38が出力した信号を入力信号として、それぞれの信号のピークタイミングを検出する機能である。第1ピークタイミング検出機能34と同様、ピークタイミングの具体的な検出原理は後述する。第2周期演算機能40は、第2ピークタイミング検出機能39が検出したピークタイミングの各ピーク間隔を算出する。第2周期演算機能40は、最先のピークについては、ひとつ前のフレームの最終ピークとの間の間隔を算出する。

【0038】

第2ピークタイミング検出機能39は、第1ピークタイミング検出機能34と同様に、第2ピークタイミング検出機能39が検出したピークタイミングの各ピーク間隔の分散が所定の基準分散値以下となる出力信号を周期性がある信号とする。第2平均周期演算機能41は、第2ピークタイミング検出機能39が周期性があると判断した生体電位信号のピークタイミング間隔の平均値を算出し、その信号の平均周期とする機能である。

40

【0039】

胎児心拍判別機能42は、第1ピークタイミング検出機能34が検出した母体心拍のピークタイミングと、第1平均周期演算機能36が取得した母体心拍の平均周期とを基準入力として取得する。胎児心拍判別機能42はまた、独立成分分析機能38が生成した独立信号のうち、第2周期演算機能40が周期性があると判断した信号のピークタイミング情報と、第2平均周期演算機能41が取得した平均周期情報とを比較入力として取得する。

50

【 0 0 4 0 】

胎児心拍判別機能 4 2 は、母体心拍の平均周期と第 2 平均周期演算機能 4 1 が取得した平均周期とを比較して、両者の差が所定の基準値以上となる信号を、母体心拍のピークタイミングとは異なるピークタイミングの出力信号として選択する。胎児心拍判別機能 4 2 は、母体心拍の平均周期と比較して、差が所定の基準値以上となる周期を持つ信号がない場合、第 2 周期演算機能 4 0 が周期性があると判断した信号のピークタイミングの位相が、母体心拍のピークタイミングの位相と所定の基準位相差以上となる出力信号を、母体心拍のピークタイミングとは異なるピークタイミングの出力信号として選択する。

【 0 0 4 1 】

胎児心拍判別機能 4 2 は、独立成分分析機能 3 8 が生成した独立信号のいずれもが、母体心拍のピークタイミングの平均周期も位相も類似する場合は、独立成分分析に失敗したものとみなし、乱数発生機能 3 7 に分離行列の初期値を新規に発生させる。胎児心拍判別機能 4 2 は、母体心拍のピークタイミングと異なるピークタイミングの信号を選択した場合、当該チャンネルを特定する判別情報を胎児心電位信号としてディスプレイ 4 6 等に出力する。胎児心拍判別機能 4 2 はさらに、胎児心拍の判別が 5 秒以内にできなかった場合は、当該フレームにおける判別動作を中止する。

10

【 0 0 4 2 】

胎児心拍チャンネル選択機能 4 3 は、胎児心拍判別機能 4 2 の判別情報をもとに、独立成分分析機能 3 8 が出力した信号の中から胎児心拍信号を選択して出力する機能である。胎児心拍数演算手段 4 4 は、胎児心拍判別機能 4 2 の判別情報をもとに、独立成分分析機能 3 8 が出力した信号の中から胎児心拍信号として選択された信号のピーク周期より、胎児の心拍数を算出する機能である。

20

【 0 0 4 3 】

表示制御機能 4 5 は、少なくとも、母体心拍が顕著な生体電子信号と独立成分分析機能 3 8 が出力した信号のうち胎児心拍と判断された信号と胎児心拍数演算手段 4 4 が算出した胎児心拍数とを継続してディスプレイ 4 6 に出力することで、複数フレーム分の母胎心拍波形と胎児心拍波形とグラフ化した胎児心拍数の変化とをパソコン上のディスプレイ 4 6 に表示させる機能である。尚、グラフ化された胎児心拍数変化は、医師が胎児の健康状態をチェックする上で重要であり医師用のパソコンには必須の表示要素である。また、本実施例ではディスプレイ 4 6 をパソコン上のモニタ画面としたが、パソコンと同等の機能を有する携帯端末に本実施例を採用すれば、携帯端末のディスプレイに表示することもできる。

30

【 0 0 4 4 】

図 9 は、胎児心拍判別機能 4 2 の内部機能を詳細に示す図である。

【 0 0 4 5 】

平均周期比較機能 4 7 は、第 1 ピークタイミング検出機能 3 4 が検出した母体心拍のピークタイミングと、第 1 平均周期演算機能 3 6 が取得した母体心拍の平均周期とを基準入力として取得する。胎児心拍判別機能 4 2 はまた、独立成分分析機能 3 8 が生成した独立信号のうち、第 2 周期演算機能 4 0 が周期性があると判断した信号のピークタイミング情報と、第 2 平均周期演算機能 4 1 が取得した平均周期情報とを比較入力として取得する。平均周期比較機能 4 7 は、母体心拍の平均周期と第 2 平均周期演算機能 4 1 が取得した平均周期とを比較して、両者の差が所定の基準値以上となる場合、母体心拍のピークタイミングとは不一致出力を発生する。平均周期比較機能 4 7 はまた、両者の差が所定の基準値未満となる場合、一致信号を発生する。

40

【 0 0 4 6 】

位相比較機能 4 8 は、平均周期比較機能 4 7 が一致出力を出力した場合、第 2 周期演算機能 4 0 が周期性があると判断した信号のピークタイミングの位相が、母体心拍のピークタイミングの位相と所定の基準位相差以上となる場合、不一致を出力する。位相比較機能 4 8 はまた、第 2 周期演算機能 4 0 が周期性があると判断した信号のピークタイミングの位相が、母体心拍のピークタイミングの位相と所定の基準位相差以上となる信号が存在し

50

なければ、胎児心拍と判別できる独立成分データが存在しないと判別して一致出力を発生する。

【 0 0 4 7 】

乱数更新決定機能 4 9 は、位相比較機能 4 8 から出力される一致出力を入力し、1 フレーム期間内なら乱数更新出力を発生する。胎児心拍チャンネル決定機能 5 0 は、平均周期比較機能 4 7 と位相比較機能 4 8 とから入力される不一致出力を入力して、不一致と判断したチャンネルを特定する判別情報を発生する。

【 0 0 4 8 】

図 1 0 は、第 1 ピークタイミング検出機能 3 4、および第 2 ピークタイミング検出機能 3 9 の内部機能を詳細に示す図である。

10

【 0 0 4 9 】

T O E 演算機能 5 1 は、微小ノイズを抑圧して信号のエネルギーを生成するティーガーエネルギー演算機能である。ここで「信号のエネルギー」とは、例えば信号の各サンプル点における振幅の大きさを示す指標であり、ティーガーエネルギー演算は信号のエネルギーを求めるためのひとつの手段である。したがって、ティーガーエネルギー演算に代えて、各サンプルにおける振幅を二乗することによって得られる信号も、「信号のエネルギー」となる。ティーガーエネルギー演算は信号のエネルギーを算出する手段の一例であり、ティーガーエネルギー演算以外のエネルギー演算を用いてもよいことは、当業者であれば容易に理解できる。

20

【 0 0 5 0 】

ティーガーエネルギー演算子は、時間周辺分布を求める手法の 1 つとして知られている。同様な目的の手法としては、二乗検波や相互相関があるが、ティーガーエネルギー演算子を用いる手法は、ノイズのパワーに対して心電のパワーが高いときには極めて有効であり、二乗検波や相互相関よりも、S / N 比を改善して心電の電位信号を精度良く検出することができる。

なお、心電波形の特徴を成す部分には、P 波、Q 波、R 波、S 波、T 波があるが、R 波はピークが顕著に表れ、値も大きいので、検出が容易である。

【 0 0 5 1 】

閾値制御機能 5 2 は、心拍ピークの発生が予定されている区間においてピーク検出のための閾値レベルを下げ、それ以外の期間では閾値レベルを上げて、ノイズのピークを誤って検出しないように閾値のレベルを制御する機能である。

30

【 0 0 5 2 】

一般に、心電の電位信号から心拍間隔を測定しようとする場合、連続する R 波、すなわち心電の中で最も振幅の大きい波形のピークを検出し、その間隔を測定する。比較的ノイズの重畳が少なく、また基線の大きな変動がなければ、適当な閾値を定め、閾値を超える値の中から、極大点を求めるという方法が利用できる。この方法は簡便であり、計算量が少ないため、リアルタイム処理に向いている。

【 0 0 5 3 】

しかしながら、本実施の形態は母体腹壁から分離した胎児心電信号からピークを検出するため、解析対象の電位信号にノイズが大きく混入したり、振幅そのものが変動したりする場合も想定される。このような場合は、固定の閾値を用いる方法では、R 波のピークを正しく検出できない恐れがある。そこで閾値制御機能 5 2 は、解析対象の電位信号の移動平均値を利用して閾値を可変に設定する。これにより、解析対象の電位信号にノイズがのっていても、ロバストなピークタイミングの検出が可能となる。

40

【 0 0 5 4 】

図 1 1 は、閾値制御機能 5 2 の閾値特定を説明するための図である。図 1 1 の各図において、縦軸は各電極で検出された電位に基づく信号振幅、横軸はサンプリングを表す。図 1 1 の各図に示す例では、サンプリング間隔は 2 [ミリ秒] である。図 1 1 の各図に示す例は 2 5 0 0 サンプル分のデータを表すので、1 フレームの 5 秒分のデータを表す。

【 0 0 5 5 】

50

図 1 1 (a) は、独立成分分析機能 3 8 が生成した独立信号の例を示す図である。図 1 1 (a) に示す信号は、後述する図 1 2 (a) に示す例と比較すると、胎児心電信号が比較的綺麗に分離されている信号の例であり、連続する R 波と思われる信号が確認できる。以下、図 1 1 (a) に示す独立信号を時間 t の関数 $x(t)$ と記載することとする。

【 0 0 5 6 】

図 1 1 (b) は、図 1 1 (a) に示す信号 $x(t)$ のエネルギー信号 $y(t)$ を示す図である。閾値制御機能 5 2 は、まず信号 $x(t)$ に適当なエネルギー演算子 (\cdot) を適用し、エネルギー信号 $y(t)$ を得る。ここでエネルギー演算子 (\cdot) は、例えば 2 乗演算子である、この場合、閾値制御機能 5 2 はエネルギー信号 $y(t)$ を、以下の式 (1) で求める。

$$y(t) = \{x(t)\} = x(t)^2 \cdots (1)$$

【 0 0 5 7 】

次にエネルギー信号 $y(t)$ 極大点を求めやすくするために、閾値制御機能 5 2 は、エネルギー信号 $y(t)$ を平滑化した信号 $z(t)$ を求める。このとき、平滑化フィルタは低域通過型フィルタを設計しても良いし、単純移動平均でもよい。以下の式 (2) は、単純移動平均を用いて $z(t)$ を求める式である。

【 数 1 】

$$z(t) = \frac{1}{2N+1} \sum_{\tau=-N}^N y(t+\tau) \cdots (2)$$

ここで N は単純移動平均フィルタの次数である。

【 0 0 5 8 】

続いて可変閾値を求めるために、閾値制御機能 5 2 は、平滑化エネルギー信号 $z(t)$ の移動平均 $w(t)$ を以下の式 (3) を用いて求める。

【 数 2 】

$$w(t) = \frac{1}{2M+1} \sum_{\tau=-M}^M z(t+\tau) \cdots (3)$$

【 0 0 5 9 】

なお、 M はフィルタ次数を表し、対象とする区間内の平均心拍間隔を RR_{ave} としたとき、以下の式 (4) を満たすように定める。

$$RR_{ave} < M < 2 RR_{ave} \cdots (4)$$

すなわち、対象とする区間内の平均心拍間隔より広く、かつ平均心拍間隔の 2 倍よりも狭い間隔を、移動平均を求めるためのウィンドウ幅であるフィルタ次数 M とする。

【 0 0 6 0 】

また、信号 $z(t)$ の 1 フレームのデータ長を L とするとき、閾値制御機能 5 2 は、その標準偏差 を以下の式 (5) で求める。

【 数 3 】

$$\sigma = \sqrt{\frac{1}{L} \sum_{\tau=1}^L \{z(\tau) - \overline{z(\tau)}\}^2} \cdots (5)$$

$$\text{ただし、} \quad \overline{z(\tau)} = \frac{1}{L} \sum_{\tau=1}^L z(\tau)$$

10

20

30

40

50

【 0 0 6 1 】

最後に、閾値制御機能 5 2 は、可変閾値 mTh を以下の式 (6) に示す定義にしたがって求める。

$$mTh = w(t) + \dots (6)$$

ここで σ および μ は可変閾値 mTh を求めるためのパラメータである。すなわち、可変閾値 mTh は、平滑化エネルギー信号 $w(t)$ とその標準偏差 σ との線形和である。R 波検出機能 5 3 は、この可変閾値 mTh を超えた信号部分の極大点を R 波のピークとして検出する。 σ の値は、心電の生体電位信号を参照して実験により定めればよい。

【 0 0 6 2 】

図 1 1 (c) は、図 1 1 (a) に示す信号 $x(t)$ の平滑化エネルギー信号 $z(t)$ 、可変閾値 mTh 、および R 波検出機能 5 3 が検出した R 波のピークを示す図である。図 1 1 (c) においては、平滑化エネルギー信号 $z(t)$ を実線で示し、可変閾値 mTh を破線で示し、R 波検出機能 5 3 が検出した R 波のピークを“ O ”で示している。図 1 1 (c) に示すように、胎児心電信号と考えられる信号 $x(t)$ のうち、連続する R 波と思われる信号のピークが可変閾値 mTh を上回り、他の信号領域は可変閾値 mTh を下回っており、ピークの検出が成功している。

10

【 0 0 6 3 】

図 1 2 は、閾値制御機能 5 2 の閾値特定を説明するための別の図である。図 1 2 の各図に示す図も、図 1 1 に示す図と同様、縦軸は各電極で検出された電位に基づく信号振幅、横軸はサンプリングを表す。図 1 2 の各図に示す例のサンプリング間隔は図 1 1 に示す例と同じであり、図 1 2 の各図は 1 フレーム分のデータを表す。図 1 2 (a) は、図 1 1 (a) と同様に独立成分分析機能 3 8 が生成した独立信号の例を示す図であるが、図 1 1 (a) に示す信号と比較すると、ノイズ成分が多く重畳されている。図 1 2 (b) は、図 1 2 (a) に示す信号のエネルギー信号を示す図である。図 1 2 (b) に示す信号は、図 1 1 (b) に示す信号と比較すると、連続する R 波と考えられる信号の間にもノイズ成分によるピークが確認できる。

20

【 0 0 6 4 】

図 1 2 (c) は、図 1 2 (a) に示す信号の平滑化エネルギー信号と、その可変閾値 mTh とを示す図である。図 1 1 (c) と同様に、平滑化エネルギー信号を実線で示し、可変閾値 mTh を破線で示し、R 波検出機能 5 3 が検出した R 波のピークを“ O ”で示している。図 1 2 (c) に示すように、元となる信号にノイズが重畳されている場合であっても、ピークの検出に成功している。

30

【 0 0 6 5 】

図 1 0 の説明に戻り、R 波検出機能 5 3 は、入力された生体電位信号データと閾値制御機能 5 2 が生成した閾値のレベルとを比較して、心拍波形の R 波の発生タイミングを検出する機能である。タイミング記憶機能 5 4 は、検出した R 波のピークタイミングを記憶する機能である。タイミング記憶機能 5 4 は、例えば揮発性のメモリ等を用いて実現できる。

【 0 0 6 6 】

次に、上述した式 (6) で示す可変閾値 mTh における σ の定め方の一例を説明する。

40

【 0 0 6 7 】

閾値制御機能 5 2 は、 σ および μ それぞれを所定の初期値に設定して可変閾値 mTh の初期値を得る。続いて閾値制御機能 5 2 は、エネルギー信号を取得し、そのエネルギー信号のうち可変閾値 mTh の初期値以上の信号から、ピークの候補を取得する。したがって、閾値制御機能 5 2 が設定する「所定の初期値」とは、ピーク候補を取得するために定めるピークのピーク候補算出基準初期値であり、複数の心電位信号を統計処理して実験により定めればよい。

【 0 0 6 8 】

タイミング記憶機能 5 4 は、R 波検出機能 5 3 が検出したピーク候補のタイミングを記憶する。閾値制御機能 5 2 は、タイミング記憶機能 5 4 に記憶されたピーク候補の各ピー

50

クタイミングの間隔を取得する。これは閾値制御機能 5 2 がピーク候補の各ピークタイミングの間隔を算出してもよいし、第 1 周期演算機能 3 5 または第 2 周期演算機能 4 0 に演算させた結果を取得してもよい。

【 0 0 6 9 】

閾値制御機能 5 2 は、取得した各ピークタイミングの間隔が揃うように または の少なくともいずれか一方の値を変更する。具体的には、 または の少なくともいずれか一方の値を所定量増加させて更新閾値を設定する。R 波検出機能 5 3 は、更新閾値をもとにピーク候補を新たに取得してタイミング記憶機能 5 4 に記憶させる。

【 0 0 7 0 】

一般に R 波は周期性のある信号である。真のピークにおける各ピークタイミングの間隔は、第 1 周期演算機能 3 5 または第 2 周期演算機能 4 0 において周期性の判断に用いる基準分散値以下となるので、閾値制御機能 5 2 は基準分散値をピーク候補が真のピークであるか否かの判断に用いることができる。ここで、閾値の値が小さいときは、ノイズ成分がピーク候補に混入すると考えられる。そのため閾値制御機能 5 2 は、 または の少なくともいずれか一方の値を徐々に増加させることによって可変閾値 mTh の値を増加させる。これにより、閾値制御機能 5 2 はノイズ成分を閾値以下とし、ピーク候補の各ピークタイミングの間隔が基準分散値以下となるまで、上述の処理を繰り返して または の少なくともいずれか一方の値を更新する。ピーク候補の各ピークタイミングの間隔が基準分散値以下となったとき、閾値制御機能 5 2 は閾値の更新を終了し、そのときタイミング記憶機能 5 4 に記憶されているピークタイミングが R 波となる。

【 0 0 7 1 】

《胎児心電位信号判別装置の動作》

次に、胎児心電位信号判別装置 1 1 0 の動作について詳細に説明する。なお、子宮収縮圧センサ 1 4 に関する説明は省略し、電極 P から得られる生体電位信号に関する動作について説明する。

図 1 3 は、パソコン 2 0 によって実行される、胎児心電位信号の判別を行う処理の一例を示すフローチャートの前半部である。バッファメモリ 3 2 は、メインメモリ 3 1 から解析に用いるフレームデータを選択して格納する (S 1)。母体心拍チャンネル選択機能 3 3 は、バッファメモリ 3 2 に格納されている 1 2 チャンネルの生体電位信号の中から、所定のチャンネルを選択する (S 2)。

【 0 0 7 2 】

第 1 ピークタイミング検出機能 3 4 は、母体心拍チャンネル選択機能 3 3 が選択したチャンネルの生体電位信号のピークタイミングを検出する (S 3)。ピークタイミングの検出が成功しない場合 (S 4 の N)、母体心拍チャンネル選択機能 3 3 は、選択するチャンネルを変更する (S 5)。第 1 ピークタイミング検出機能 3 4 がピークタイミングの検出に成功した場合 (S 4 の Y)、図 1 4 に示すフローの中盤のステップ S 6 に進む。

【 0 0 7 3 】

図 1 4 は、パソコンによって実行される、胎児心電位信号の判別を行う処理の一例を示すフローチャートの中盤部である。

【 0 0 7 4 】

乱数発生機能 3 7 は、独立成分分析機能 3 8 が推定する分離行列の初期値を乱数を生成することで生成する (S 6)。続いて独立成分分析機能 3 8 は、バッファメモリ 3 2 に格納されている、少なくとも母体の心拍信号と胎児の心拍信号とが混合されている 1 2 チャンネルの生体電位信号を、独立信号に分離するための分離行列を推定する (S 7)。独立成分分析機能 3 8 は、推定した分離行列を 1 2 チャンネルの生体電位信号に積算して、独立信号を生成して出力する (S 8)。

【 0 0 7 5 】

第 2 ピークタイミング検出機能 3 9 は、独立成分分析機能 3 8 が出力した信号を入力信号として、それぞれの信号のピークタイミングを検出する (S 9)。第 2 周期演算機能 4 0 が、第 2 ピークタイミング検出機能 3 9 が検出したピークタイミングに周期性を検出で

10

20

30

40

50

きなかった場合 (S 10 の N)、ステップ S 6 に戻って再び独立成分分析を開始する。

【0076】

第2周期演算機能40が、第2ピークタイミング検出機能39が検出したピークタイミングに周期性を検出した場合 (S 10 の Y)、図15に示すフローの後半のステップ S 11 に進む。

【0077】

胎児心拍判別機能42中の平均周期比較機能47は、第1ピークタイミング検出機能34が検出した母体心拍のピークタイミングと、第1平均周期演算機能36が取得した母体心拍の平均周期とを基準入力とし手取得して両者の大小関係と比較する (S 11)。平均周期比較機能47は、第1平均周期演算機能36が取得した母体心拍の平均周期と比較して、差が所定の基準値以上となる周期を持つ信号を検出した場合、検出成功とする。平均周期比較機能47が検出に成功しない場合 (S 11 の N)、位相比較機能48は、第2周期演算機能40が周期性があると判断した信号のピークタイミングの位相と、母体心拍のピークタイミングの位相とを比較する (S 12)。

10

【0078】

位相比較機能48は、第2周期演算機能40が周期性があると判断した信号のピークタイミングの位相が、母体心拍のピークタイミングの位相と所定の基準位相差以上となる信号が存在すれば、検出成功とする。位相比較機能48が検出に成功した場合 (S 13 の Y)、または平均周期比較機能47が検出に成功した場合 (S 11 の Y)、表示制御機能45は、ディスプレイ46に判別結果を表示する (S 14)。

20

【0079】

位相比較機能48も検出に成功しなかった場合 (S 13 の N)、かつひとつのフレーム中から胎児心拍信号を判別するために定められた所定時間が経過した場合、すなわちタイムアップとなった場合 (S 15 の Y)、図13に示すステップ S 1 に戻って次のフレームデータの処理を開始する。タイムアップとなっていない場合 (S 15 の N)、図14に示すステップ S 6 に戻って分離行列の推定から処理を継続する。

【0080】

表示制御機能45がディスプレイ46に判別結果を表示した後、メインメモリ31に格納されたデータの解析が終了していない場合 (S 16 の N)、図14に示すステップ S 8 に戻って処理を継続する。このとき、既に求めた分離行列を再利用する。分離行列を推定するための時間を省略することができるため、計算速度の向上に効果がある。メインメモリ31に格納されたデータの解析が終了した場合、あるいは、ユーザが明示的に処理の終了を選択すると (S 16 の Y)、本フローチャートにおける処理は終了する。

30

【0081】

次に、独立成分分析について簡単に述べる。独立成分分析 (ICA: Independent Component Analysis) は、多変量解析の一種であり、信号源が多数あり、多点計測されたデータの分析に適する。妊婦の内部には各種独立した心電信号 S が信号源として存在している。

【0082】

【数4】

$$S = \begin{pmatrix} S_1(t) \\ S_2(t) \\ S_3(t) \\ \vdots \\ S_n(t) \end{pmatrix}$$

10

【0083】

ここで、例えば、 $S_1(t)$ は母体心電、 $S_2(t)$ は胎児心電である。妊婦の腹部で電位を検出する電極が n 個あるとすると、電極による観測信号 Y は、以下のように表される。

【0084】

【数5】

$$Y = \begin{pmatrix} Y_1(t) \\ Y_2(t) \\ Y_3(t) \\ \vdots \\ Y_n(t) \end{pmatrix}$$

20

30

【0085】

ここで、胎児心電 $S_2(t)$ は、各電極の信号 $Y_1(t) \sim Y_n(t)$ に少しずつ混ざっている。この混ざり方に参与しているのが以下の行列 C であるとすると、 $Y = C \cdot S$ の関係があると解される。

【0086】

【数6】

$$C = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & \cdot & \cdot & \cdot & C_{1n} \\ C_{21} & C_{22} & \cdot & \cdot & \cdot & C_{2n} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ C_{n1} & C_{n2} & \cdot & \cdot & \cdot & C_{nn} \end{pmatrix}$$

40

50

【 0 0 8 7 】

従って、 $S = C^{-1} \cdot Y$ を満たす分離行列 C^{-1} を見つければ、電極の電位に基づいて母体心電 $S_1(t)$ 及び胎児心電 $S_2(t)$ を、求めることができる。言い換えれば、適切な分離行列 C^{-1} が設定されれば、 $S = C^{-1} \cdot Y$ により、母子2体の心拍が現れるはずである。なお、独立成分分析自体は既知の手法であり、その詳細は省略するが、ある評価関数を用いて、分離行列が適切な解に至るように収束させるものである。

【 0 0 8 8 】

図16は、取り込まれる信号(以下、元信号という。)に対してパソコン20でバンドパスフィルタの処理を行い、帯域外の周波数のノイズを除去した後の波形の一例を、アナログ波形として示すグラフである。図16の各図において、縦軸は各電極で検出された電位に基づく信号振幅、横軸はサンプリングを表す。図16の各図に示す例では、サンプリング間隔は2[ミリ秒]である。図11の各図に示す例は5000サンプル分のデータを表すので、2フレーム、10秒分のデータを表す。これは、10チャンネル分の波形を示しているが、実際は電極1~12に対応した12チャンネル分の波形が得られる(図17は、12チャンネル分を示している。)。図16において、多くのチャンネルに、周期性のある電位信号が現れる。周期的に現れている大きな振幅は、母体の心拍によるものである。

10

【 0 0 8 9 】

母体心電は、レベル差はあるが、図16のどの信号波形にも現れている。しかしながら、心電図の誘導法である双極誘導の第2誘導に従うベクトル軸に沿うような位置にある電極の信号に基づいて周期を検出することが、より好ましい。

20

【 0 0 9 0 】

図17は、独立成分分析を施した結果の波形を示すグラフである。図17に示す図も、図16に示す図と同様、2フレーム分のデータを表す。独立成分分析により、母体心電の他、胎児心電が分離抽出され、母体とは周期が明らかに異なる胎児の心電が、上から4番目のチャンネル y_4 に出現している。また、母体心電がチャンネル y_7 , y_{12} に明確に現れている。パソコン20は、以下の処理により、チャンネル y_4 の電位信号が胎児のものであると特定する。

なお、図17は、分析結果が比較的良い例を示している。常に、このような分析結果が得られるとは限らないので、後述の処理によって胎児心電が判別できる場合と、できない場合とがある。

30

【 0 0 9 1 】

上記のように構成された胎児心電位信号判別装置によれば、妊婦は基本的に電極のみを装着すればよく、超音波センサ等の他のセンサは不要である。また、独立成分分析と、母子の心電位信号の周期差への着目とにより、胎児心電を確実に判別することができる。

従って、簡単で確実に、胎児心電を判別することができる。

【 0 0 9 2 】

なお、上記では独立成分分析の演算は、分離行列が適切な解に収束することを前提として説明したが、実際には、所定時間内に適切な解に収束しない場合も起こり得る。このような場合には、タイムアウトとして分析を中止し、次フレームについての独立成分分析に移行させればよい。また、この場合には当然ながら、現フレームでは所定時間内に胎児心電の判別はできないことになる。

40

【 0 0 9 3 】

《妊婦見守りシステムの概略》

また、図7において、パソコン20は、判別した胎児心電の情報のみならず、独立成分分析を行う前の信号や、その他、妊婦側から取得した情報をインターネット回線21経由でサーバー22に送る。情報を受け取ったサーバー22は、かかりつけの医師に、例えばメールを送る等により注意を促す。この連絡を受けた医師は、医師用パソコン23で、送られて来た情報を見ることができる。もし、胎児や母体の心拍数等に問題があれば、妊婦に来院を促す等の指導を行う。このようにして、妊婦は、在宅のまま、医師の適切な指導

50

を受けることができるので、妊婦を無事に出産までサポートする見守りシステムを構築することができる。

【0094】

なお、上記実施形態では、胎児心電を判別する情報処理装置は、パソコン20であるとして説明したが、このような機能は、サーバー22や医師用パソコン23によって実現するようにしてもよい。サーバー22や医師用パソコン23の処理能力が高い場合には、それらに独立成分分析を複数回行わせて、分離抽出の精度を高めることができる。また、パソコン20の代わりに、PDA（携帯情報端末）のように入力機能と表示機能に特化した端末を使用することも可能である。この場合は、サーバー22又は医師用パソコン23が、胎児心電を判別する情報処理装置となる。

10

【0095】

また、原理的には、送信部100s内に、胎児心電を判別する情報処理装置の機能を搭載することも可能である。さらに、妊婦宅のパソコンには依存せず、送信部100sから遠距離無線通信により直接、サーバー22に情報を送り込むシステム構成とすることも可能である。

要するに、胎児心電を判別する機能を有する情報処理装置をどこに設けるかは、種々のバリエーションが可能である。

【0096】

（変形例）

図18は、本発明の変形例に係る、胎児心電位信号の判別を行う処理の一例を示すフローチャートである。まず、ステップS100において、パソコン20は、測定装置100から、母体及び胎児の双方に基づく生体電位信号（の情報）を、一定期間分だけ取り込み（ステップS100）、記憶する。

20

【0097】

パソコン20は、母体心電位信号（以下、母体心電という。）の周期検出（ステップS300）、母体心電及び、胎児心電位信号（以下、胎児心電という。）の周期検出、並びに、胎児心電の判別（ステップS400）を、実行する。なお、ステップS300、S400は、並行処理で同時進行でもよいが、胎児心電の判別を行う前には、ステップS300における母体心電の周期検出が完了していることが必要である。

ステップS400の処理は、フィルタ処理後の波形を、一定時間ごとの複数のフレーム（区間）に区切って、その各フレームについて行われる。

30

【0098】

図19は、上記の母体心電の周期検出（ステップS300）の具体的な内容の例を示すフローチャートである。まず、パソコン20は、フィルタ処理された信号にティーガーエネルギー演算子（Teager Energy Operator、TEOと略記する。）を適用し、信号波形のS/N比を改善する（ステップS310）。

【0099】

パソコン20は、閾値を設定して、それを超える母体心電のピーク検出を行う（ステップS320）。このとき、閾値は一定値ではなく、予想されるピークタイミングに合わせて変化させることが好ましい。そもそも閾値を低く設定すると、本来検出したい母体心電のピーク以外のノイズ等も誤って検出する可能性が高くなり、逆に、閾値を高く設定すると、本来検出したいピークの検出に失敗する可能性が生じる。しかしながら、閾値を、予想されるピークタイミングに合わせて適宜変化させることにより、検出したくない信号を排除しつつ、検出したい信号（ピーク）を、より確実に検出することができる。具体的には、母体心電の経験値からピークタイミングを予想できる。また、パソコン20は、ピーク検出に基づいて周期を求め、記憶する。そして、記憶した複数の周期の平均値を、母体心電の周期とする（ステップS330）。

40

【0100】

そこで、まず、パソコン20は、図20に示すフローチャートにおいて独立成分分析の処理を行う（ステップS410、S420）。具体的には、まず、パソコン20は、乱数

50

による分離行列の初期値設定を行う（ステップS 4 1 0）。そして、パソコン20は、分離行列と、フィルタ処理された信号との積算（上記の $S = C^{-1} \cdot Y$ の演算に相当する。）を行い（ステップS 4 2 0）、母体及び胎児の信号の候補となる独立成分の抽出を行う。

【0101】

図20に戻り、パソコン20は、抽出された信号にティーガーエネルギー演算子を適用し、信号波形のS/N比を改善する（ステップS 4 3 0）。前述のように、ティーガーエネルギー演算子を用いる手法は、ノイズのパワーに対して心電のパワーが高いときには極めて有効である。従って、相対的に小さなノイズと大きな信号を表す図17のチャンネルy 4, y 7, y 12は、S/N比が改善され、逆に、その他のチャンネルの信号は、あまり改善されないことになる。

10

【0102】

次に、パソコン20は、閾値を設定して、それを越える信号波形のピーク検出を行う（ステップS 4 4 0）。このとき、前記と同様に、閾値は一定値ではなく、予想されるピークタイミングに合わせて変化させることが好ましい。具体的には、母体心電の経験値及び胎児心電の経験値からそれぞれピークタイミングを予想できる。パソコン20は、周期的にピークが検出されたチャンネルの信号について、それらの周期を求め、記憶する。このような処理により、S/N比の良いチャンネルy 4, y 7, y 12の信号に絞り込んで、それらのピーク出現の周期を求めることができる。また、パソコン20は、記憶した複数の周期の平均値を求める（ステップS 4 5 0）。ここで、チャンネルy 7の信号の周期と、チャンネルy 12の信号の周期とは、信号源（母体の心拍）が同じであるので、互いに一致する。互いに大きく異なるのは、チャンネルy 7（又はy 12）の信号の周期と、チャンネルy 4の信号の周期とである。

20

【0103】

以上の処理により、元信号にフィルタ処理した信号に基づく母体心電の周期 m と、フィルタ処理した信号に独立成分分析を施して得た信号に基づく母体心電の周期 m' 及び胎児心電の周期 f とが求められる。ここで、母体心電の周期 m と m' とは、通常、よく一致し、小数点レベルの差しかない。一方、通常、胎児の心拍数は母体よりもかなり多く、 m 及び m' のどちらから見ても、明らかに大きく異なる周期は、胎児心電の周期 f である。従って、パソコン20は、チャンネルy 4の信号を胎児心電と判定する（ステップS 4 6 0）。

30

【0104】

胎児心電と特定された信号波形は、パソコン20の画面上に表示される。また、図17に示すような各チャンネルの信号波形の全てあるいはその一部（チャンネルy 4, y 7等）を表示するようにしてもよい。また、胎児心電や母体心電の周期を逆算した心拍数をデジタル表示若しくはグラフ表示するようにしてもよい。これにより、妊婦は、家にいながら、胎児の心拍数やその変化を確認することができる。

【0105】

一方、独立成分分析の結果によっては、胎児心電を判別できない場合もある。そこで、パソコン20は、判別できたか否かの判定を行う（ステップS 4 7 0）。ここで、判別できなかった場合、パソコン20は、独立成分分析の開始から所定時間を超過したか否かを判定する（ステップS 4 B）。所定時間内であれば、パソコン20は、引き続き独立成分分析を行い、ステップS 4 1 0 ~ S 4 7 0を繰り返す。判別ができないまま所定時間が経過すると、パソコン20は当該フレームでの処理を断念し、次フレーム処理に移行する（ステップS 4 C）。このようにして、判別が所定時間内にできなかったときは、さらに時間をかけず、次の期間での独立成分分析を行う、という合理的な処理を行うことができる。

40

【0106】

一方、判別ができたときは、全フレームについて処理（ステップS 4 1 0 ~ S 4 6 0）が終了したか否かを判定し（ステップS 4 8 0）、分離行列の特定（ステップS 4 9 0）

50

を行い、次フレーム処理へ移行する（ステップS4A）。この場合の次の独立成分分析は、特定された分離行列が初期値となるので、ステップS420から実行される。これにより、それ以降における独立成分分析に要する時間を、短縮することができる。全フレームについて処理が終われば（ステップS480のYes）、ステップS400（図20）は完了となる。引き続き、図20に示す処理が繰り返し実行される。

《その他変形例》

なお、上記実施形態では、周期に基づいて胎児心電を特定するが、極めてまれには、母体心電の周期と、胎児心電の周期とで、差が無いこともあり得る。そこで、もしもパソコン20が胎児心電を判別できなかったときは、母体心電及び胎児心電の候補について、波形のピークが現れるタイミングを検出して位相比較を行うようにしてもよい。すなわち、この場合は、独立成分分析とは別に検出した母体心電の位相と、独立成分分析後の母体心電及び胎児心電の候補となる各電位信号の位相とを比較して、より大きく位相が異なる電位信号を胎児心電とすればよい。これにより、極めてまれに周期の差が明確でない場合であっても、位相の差によって、胎児心電を検出することができる。

10

20

30

40

50

【0107】

また、周期に代えて、最初から位相に着目して胎児心電を検出することも可能である。この場合の情報処理装置は、生体電位信号の波形から母体心電位信号の所定部位（例えばR波のピーク）の位相を検出し、かつ、生体電位信号に独立成分分析を施して互いに位相が異なる複数の電位信号を取得し、当該複数の電位信号の所定部位の位相を母体心電位信号の位相と比較して、より大きく異なる位相を持つ電位信号を胎児心電位信号とする、という構成になる。

【0108】

以上説明した本発明の実施の形態の変形例は以下の記載によって特定できる。

【0109】

(1)本発明の胎児心電位信号判別装置は、妊娠中の母体に取り付けられた複数の電極から、母体及び胎児の双方に基づく生体電位信号を取得する測定装置と、前記生体電位信号の波形から母体心電位信号の周期を検出し、かつ、前記生体電位信号に独立成分分析（Independent Component Analysis; ICA）を施して互いに周期が異なる複数の電位信号を取得し、当該複数の電位信号の周期を前記母体心電位信号の周期と比較して、より大きく異なる周期を持つ電位信号を胎児心電位信号とする情報処理装置とを備えたものである。

【0110】

上記のように構成された胎児心電位信号判別装置では、測定装置が、母体及び胎児の双方に基づく生体電位信号を取得する。情報処理装置は、この生体電位信号に基づき、その波形から母体心電位信号の周期を検出する。また、情報処理装置は、生体電位信号に独立成分分析を施して互いに周期が異なる複数の電位信号を取得する。当該複数の電位信号とは、母体心電位信号と、胎児心電位信号とを含む。そこで、これらの電位信号を、独立成分分析とは別に検出した母体心電位信号の周期と比較して、より大きく異なる周期を持つ電位信号を、胎児心電位信号と判別することができる。

【0111】

(2)また、上記(1)の胎児心電位信号判別装置において、情報処理装置は、電位信号に現れる周期的なピークを検出するための比較に用いる閾値を、予想されるピークタイミングに合わせて変化させるようにしてもよい。

そもそも閾値を低く設定すると、本来検出したい信号以外のノイズ等も誤って検出する可能性が高くなり、逆に、閾値を高く設定すると、本来検出したい信号の検出に失敗する可能性が生じる。しかしながら、閾値を、予想されるピークタイミングに合わせて適宜変化させることにより、検出したくない信号を排除しつつ、検出したい信号（ピーク）を、より確実に検出することができる。

【0112】

(3)また、上記(2)の胎児心電位信号判別装置において、ピークとは、母体心電位信号及び胎児心電位信号のそれぞれのR波であることが好ましい。

この場合、R波はピークが顕著に表れ、値も大きいので、検出しやすい。

【0113】

(4)また、上記(1)又は(2)の胎児心電位信号判別装置において、情報処理装置は、生体電位信号又はこれに独立成分分析を施して得た電位信号に対して、テーガエネルギー演算子を適用することが好ましい。

この場合、信号波形のS/N比が改善されるので、電位信号の周期を、容易に求めることができる。

【0114】

(5)また、上記(1)の胎児心電位信号判別装置において、情報処理装置は、上記周期の比較によって判定できなかったときは、母体心電位信号の位相と、より大きく位相が異なる電位信号を胎児心電位信号としてもよい。

この場合、もし、より大きく異なる周期を持つ電位信号が明確でなかったときは、位相の差によって、胎児心電位信号を検出することができる。

【0115】

(6)また、上記(1)の胎児心電位信号判別装置において、情報処理装置は、乱数を用いて独立成分分析の分離行列を推定するに際して、胎児心電位信号が判別できた場合の分離行列を、次の分離行列とすることが好ましい。

この場合、それ以降における独立成分分析に要する時間を、短縮することができる。

【0116】

(7)また、上記(1)の胎児心電位信号判別装置において、情報処理装置は、所定の時間内に胎児心電位信号の判別ができなかった場合は前記独立成分分析を中止し、次の期間での独立成分分析を行うようにしてもよい。

この場合、判別が所定時間内にできなかったときは、さらに時間をかけず、次の期間での独立成分分析を行う、という合理的な処理を行うことができる。

【0117】

(8)また、上記(1)～(7)の胎児心電位信号判別装置において、電極は妊婦帯に取り付けられており、妊婦が当該妊婦帯を装着することによって電極が腹部に密着するように構成することができる。

この場合、妊婦は他人の手を借りなくても、容易に電極を装着することができる。

【0118】

(9)また、上記(1)に記載の胎児心電位信号判別装置を含む妊婦見守りシステムは、測定装置と通信回線を介して接続可能なサーバーを備えたものであり、前記情報処理装置は、妊婦の家に設置される情報処理装置、前記サーバー、前記サーバーと接続可能な医師用の情報処理装置、のいずれか1以上によって構成されるものであってもよい。

このような妊婦見守りシステムでは、胎児や妊婦の心拍等に関する情報を、サーバーを介して医師が把握できるので、妊婦は在宅のまま、医師の適切な指導を受けることができる。

【0119】

(10)一方、本発明の胎児心電位信号判別方法は、妊娠中の母体に取り付けられた複数の電極から、母体及び胎児の双方に基づく生体電位信号を取得し、前記生体電位信号の波形から母体心電位信号の周期を検出し、かつ、前記生体電位信号に独立成分分析を施して互いに周期が異なる複数の電位信号を取得し、前記複数の電位信号の周期を前記母体心電位信号の周期と比較した場合に、より大きく異なる周期を持つ電位信号を胎児心電位信号とする、というものである。

【0120】

上記のような胎児心電位信号判別方法においては、母体及び胎児の双方に基づく生体電位信号を取得し、この生体電位信号に基づき、その波形から母体心電位信号の周期を検出する。また、生体電位信号に独立成分分析を施して互いに周期が異なる複数の電位信号を取得する。当該複数の電位信号とは、母体心電位信号と、胎児心電位信号とを含む。そこで、独立成分分析とは別に検出した母体心電位信号の周期と比較して、より大きく異なる

10

20

30

40

50

周期を持つ電位信号を、胎児心電位信号と判別することができる。

【 0 1 2 1 】

(1 1) また、本発明の胎児心電位信号判別装置は、妊娠中の母体に取り付けられた複数の電極から、母体及び胎児の双方に基づく生体電位信号を取得する測定装置と、前記生体電位信号の波形から母体心電位信号の所定部位の位相を検出し、かつ、前記生体電位信号に独立成分分析を施して互いに位相が異なる複数の電位信号を取得し、当該複数の電位信号の前記所定部位の位相を前記母体心電位信号の前記位相と比較して、より大きく異なる位相を持つ電位信号を胎児心電位信号とする情報処理装置とを備えたものであってもよい。

【 0 1 2 2 】

上記のように構成された胎児心電位信号判別装置では、測定装置が、母体及び胎児の双方に基づく生体電位信号を取得する。情報処理装置は、この生体電位信号に基づき、その波形から母体心電位信号の所定部位の位相を検出する。また、情報処理装置は、生体電位信号に独立成分分析を施して互いに位相が異なる複数の電位信号を取得する。当該複数の電位信号とは、母体心電位信号と、胎児心電位信号とを含む。そこで、これらの電位信号を、独立成分分析とは別に検出した母体心電位信号の位相と比較して、より大きく異なる位相を持つ電位信号を、胎児心電位信号と判別することができる。

【 0 1 2 3 】

上記の説明におけるパソコン 2 0 に代えて、ユーザが所持するスマートフォン等の携帯型情報端末が情報処理を実行し、結果を表示するようにしてもよい。パソコン 2 0 が設置された場所以外の場所でも生体電位を解析することができるようになる。また、生体電位を計測しながらすぐに解析結果を見ることができる点でも有利である。

【 符号の説明 】

【 0 1 2 4 】

- 1 ~ 1 2 , P : 電極
- 1 3 : 妊婦帯
- 2 0 : パソコン (情報処理装置)
- 2 2 : サーバー
- 2 3 : 医師用パソコン (情報処理装置)
- 1 0 0 : 測定装置
- 1 1 0 : 胎児心電位信号判別装置

【 産業上の利用可能性 】

【 0 1 2 5 】

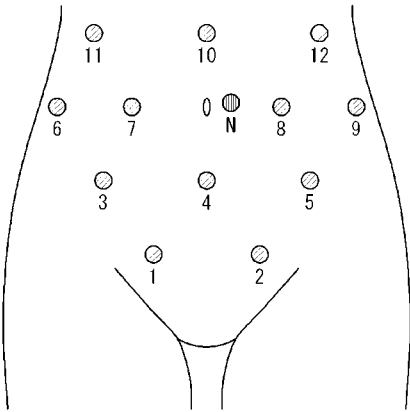
本発明は、妊婦の母体から非侵襲的 (痛みや危険を伴わず) に胎児の心拍を示す電位信号を判別し、取得する装置・方法に利用可能である。

10

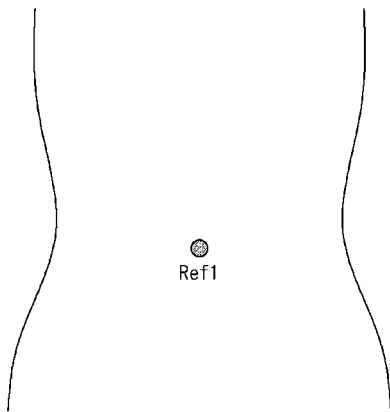
20

30

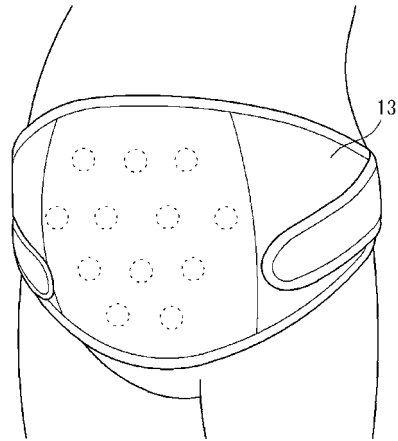
【 図 1 】



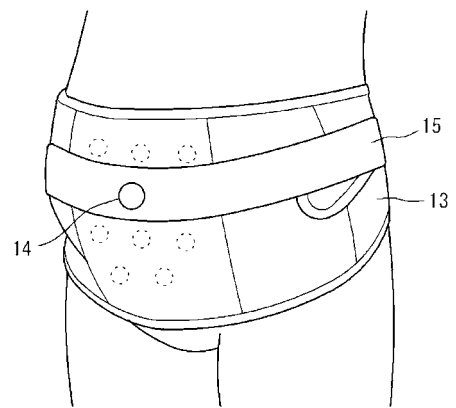
【 図 2 】



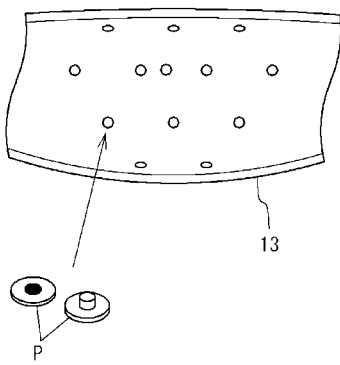
【 図 3 】



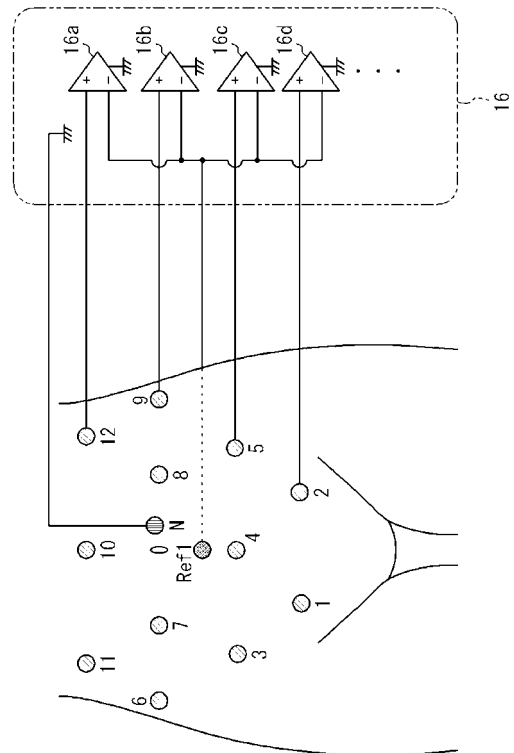
【 図 4 】



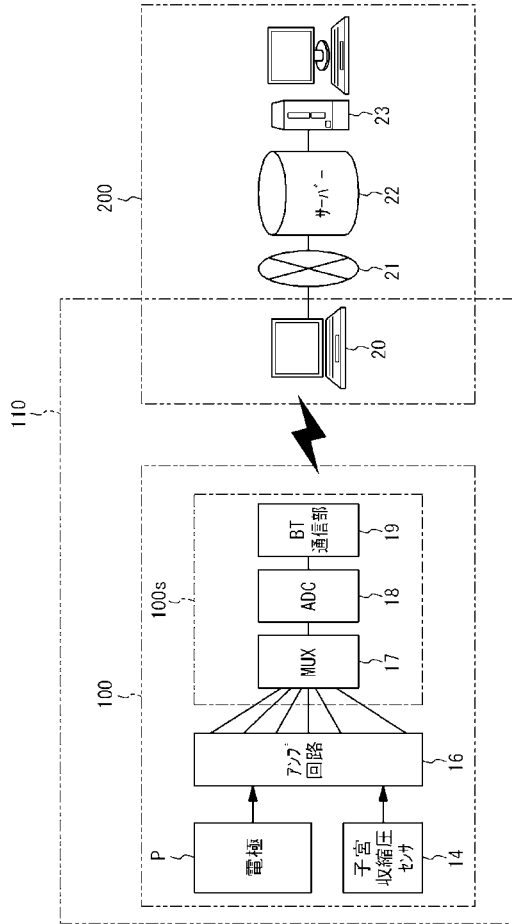
【 図 5 】



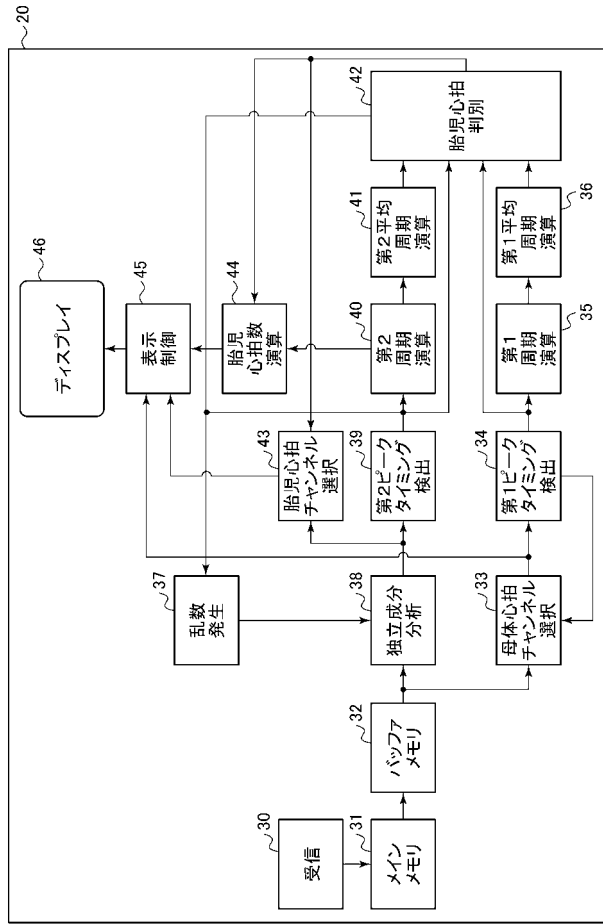
【 図 6 】



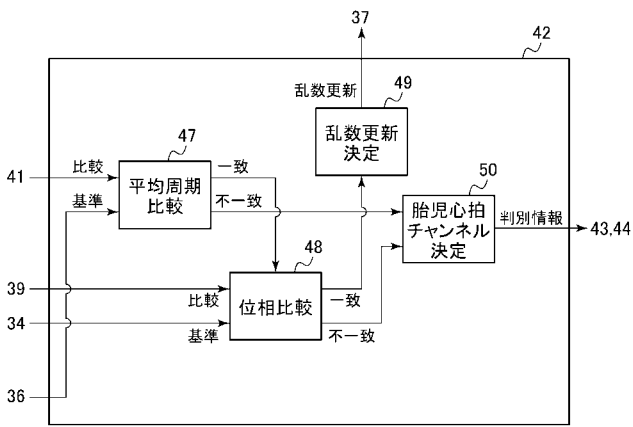
【図7】



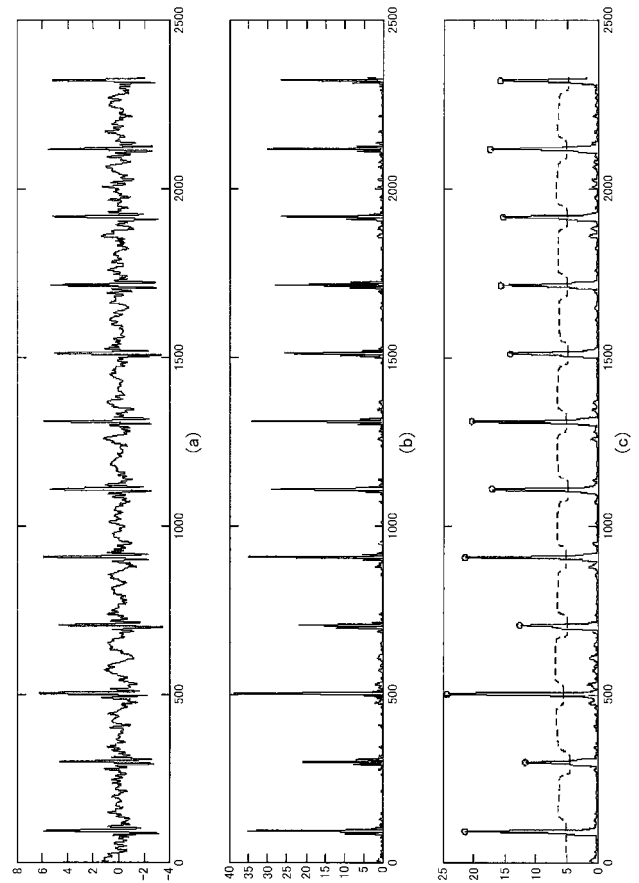
【図8】



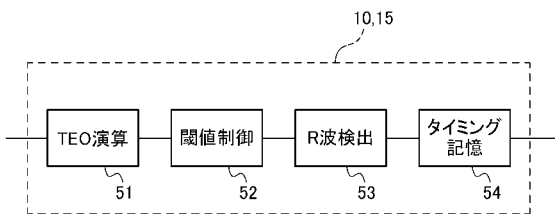
【図9】



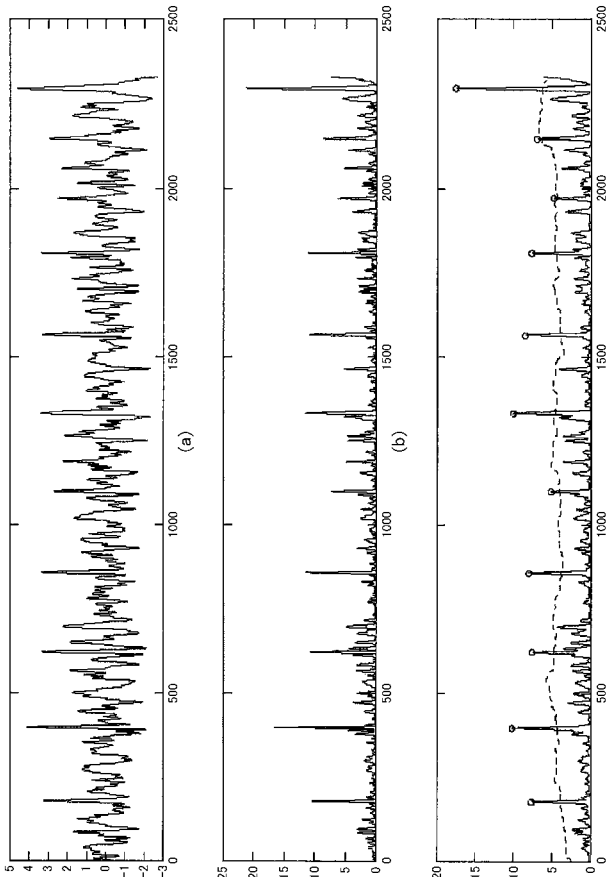
【図11】



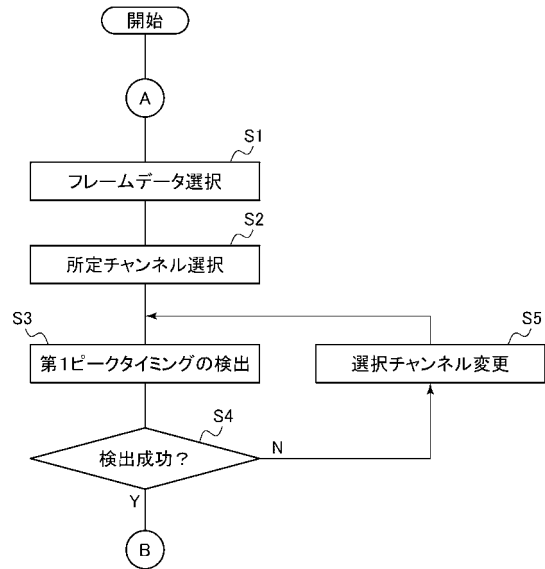
【図10】



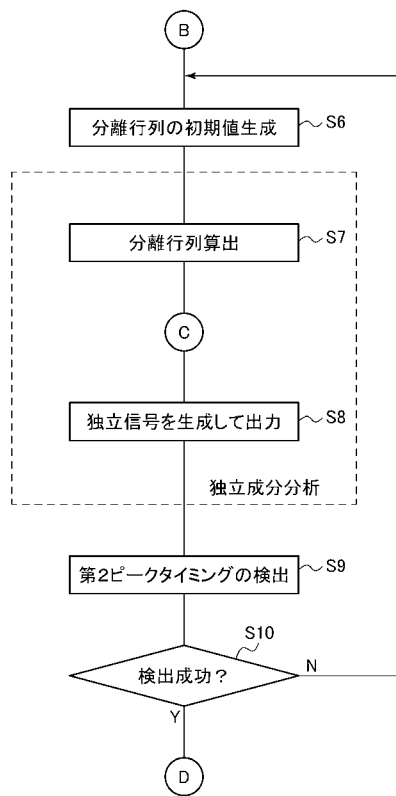
【図12】



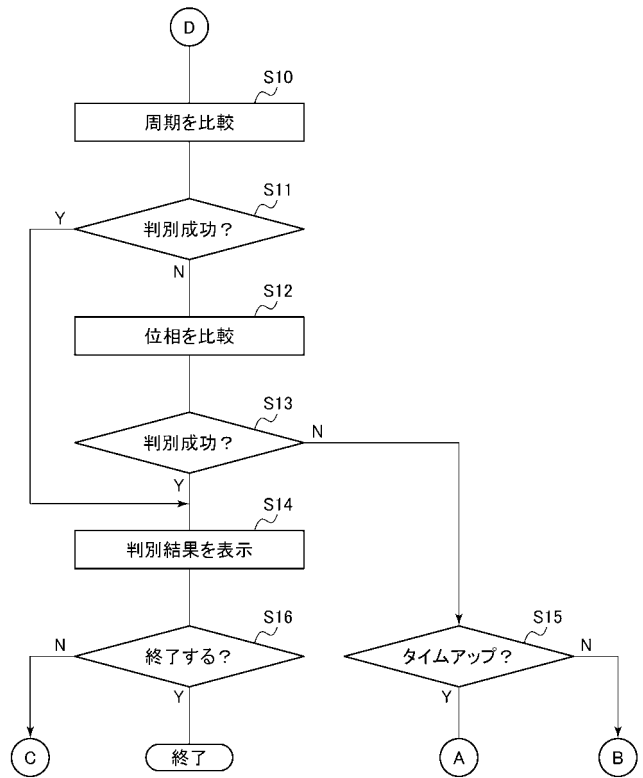
【図13】



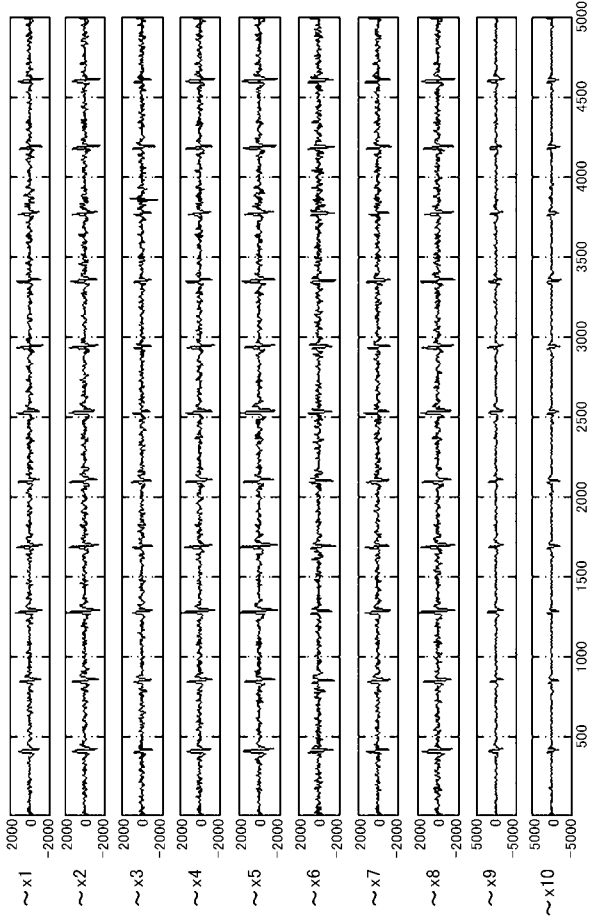
【図14】



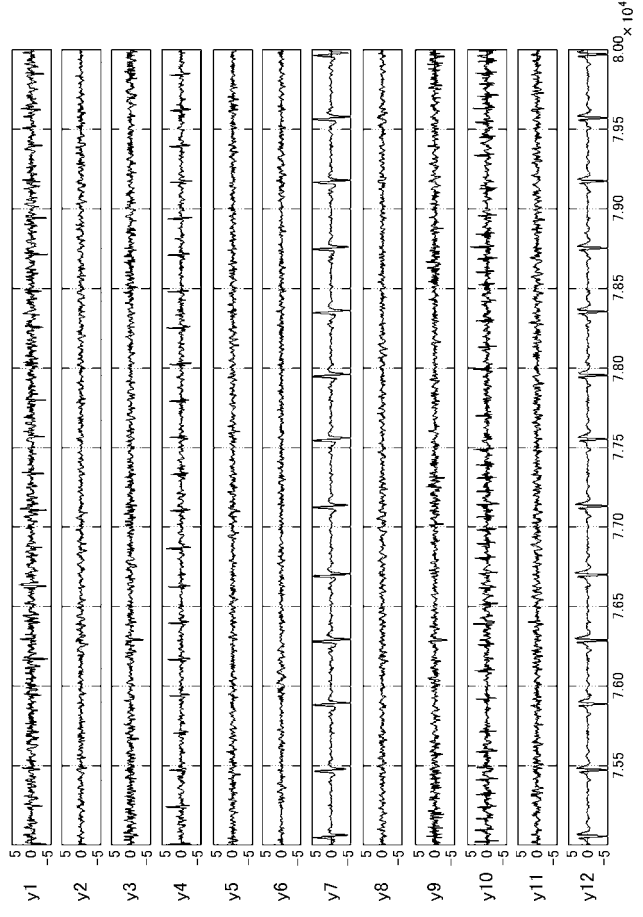
【図15】



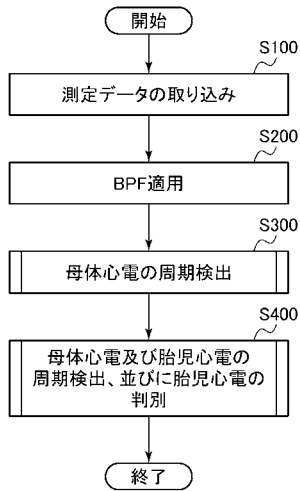
【図16】



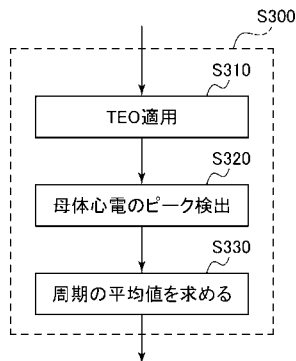
【図17】



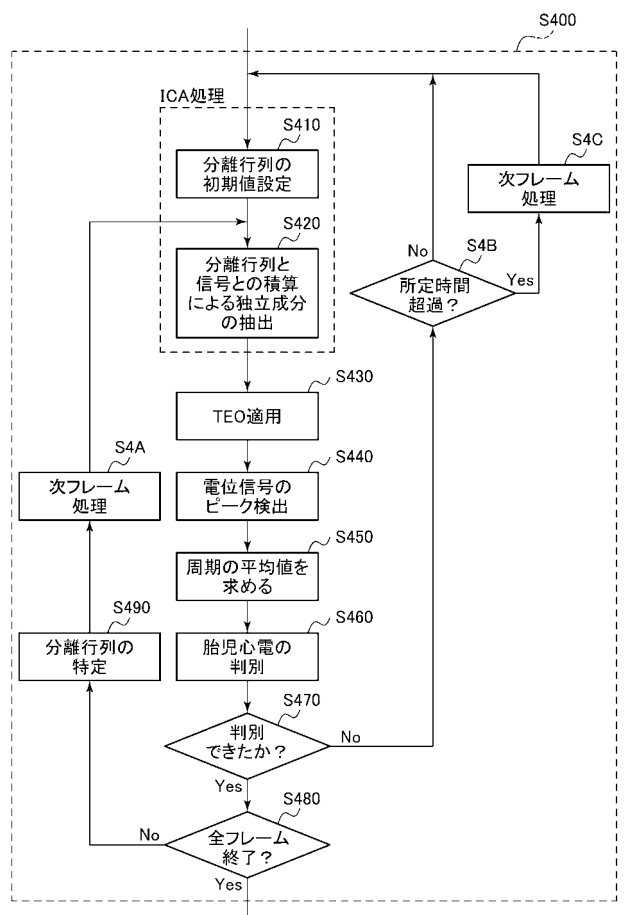
【図18】



【図19】



【図20】



【 国際調査報告 】

INTERNATIONAL SEARCH REPORT		International application No. PCT/JP2012/000475
A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER A61B5/0444 (2006.01) i		
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC		
B. FIELDS SEARCHED		
Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) A61B5/0444		
Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2012 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2012 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2012		
Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)		
C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	WO 2006/080167 A1 (Tohoku University), 03 August 2006 (03.08.2006), paragraphs [0032] to [0044]; fig. 1, 2 & JP 2006-204759 A & US 2008/0146953 A1 & EP 1844706 A1 & AU 2005326223 A	1-8
A	Yasuhiro ISHIKAWA, Yoshinori FUJIMOTO, Fumio MOCHIMARU, "Dokuritsu Seibun Bunseki to Wavelet Riron ni yoru Taiji Shinden-zu", Therapeutic Research, vol.25, no.2, 20 February 2004 (20.02.2004), 401 to 404	1-8
A	JP 54-22986 A (Yokogawa-Hewlett-Packard, Ltd.), 21 February 1979 (21.02.1979), page 2, upper right column, line 18 to lower left column, line 7 (Family: none)	1-8
<input type="checkbox"/> Further documents are listed in the continuation of Box C. <input type="checkbox"/> See patent family annex.		
* Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "E" earlier application or patent but published on or after the international filing date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art "&" document member of the same patent family		
Date of the actual completion of the international search 09 March, 2012 (09.03.12)		Date of mailing of the international search report 19 March, 2012 (19.03.12)
Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office		Authorized officer
Facsimile No.		Telephone No.

国際調査報告		国際出願番号 PCT/J P 2 0 1 2 / 0 0 0 4 7 5									
A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC)) Int.Cl. A61B5/0444(2006.01)i											
B. 調査を行った分野 調査を行った最小限資料 (国際特許分類 (IPC)) Int.Cl. A61B5/0444											
最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの <table border="0"> <tr> <td>日本国実用新案公報</td> <td>1922-1996年</td> </tr> <tr> <td>日本国公開実用新案公報</td> <td>1971-2012年</td> </tr> <tr> <td>日本国実用新案登録公報</td> <td>1996-2012年</td> </tr> <tr> <td>日本国登録実用新案公報</td> <td>1994-2012年</td> </tr> </table>				日本国実用新案公報	1922-1996年	日本国公開実用新案公報	1971-2012年	日本国実用新案登録公報	1996-2012年	日本国登録実用新案公報	1994-2012年
日本国実用新案公報	1922-1996年										
日本国公開実用新案公報	1971-2012年										
日本国実用新案登録公報	1996-2012年										
日本国登録実用新案公報	1994-2012年										
国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)											
C. 関連すると認められる文献											
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求項の番号									
A	WO 2006/080167 A1 (国立大学法人東北大学) 2006.08.03, [0032]-[0044], [図 1], [図 2] & JP 2006-204759 A & US 2008/0146953 A1 & EP 1844706 A1 & AU 2005326223 A	1-8									
A	石川康宏、藤本喜展、持丸文雄、独立成分分析とウェーブレット理 論による胎児心電図, Therapeutic Research, Vol.25 No.2, 2004.02.20, 401-404	1-8									
A	JP 54-22986 A (横河・ヒューレット・パッカー株式会社)	1-8									
<input checked="" type="checkbox"/> C欄の続きにも文献が列挙されている。 <input type="checkbox"/> パテントファミリーに関する別紙を参照。											
* 引用文献のカテゴリー		の日の後に公表された文献									
「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの		「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの									
「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの		「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの									
「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す)		「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの									
「O」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献		「&」同一パテントファミリー文献									
「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願											
国際調査を完了した日 09.03.2012		国際調査報告の発送日 19.03.2012									
国際調査機関の名称及びあて先 日本国特許庁 (ISA/J P) 郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号		特許庁審査官 (権限のある職員) 湯本 照基	2Q 9404								
		電話番号 03-3581-1101 内線 3292									

国際調査報告		国際出願番号 PCT/JP2012/000475
C (続き) . 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求項の番号
	1979.02.21, 第2 ページ右上欄第18行-左下欄第7行 (ファミリー なし)	

フロントページの続き

(81)指定国 AP(BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), EA(AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), EP(AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OA(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG), AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KM, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN

(72)発明者 吉田 久

和歌山県紀の川市西三谷 9 3 0 近畿大学生物理工学部内

Fターム(参考) 4C027 AA02 BB01 CC01 GG13 GG18 JJ03 KK03

(注) この公表は、国際事務局(WIPO)により国際公開された公報を基に作成したものである。なおこの公表に係る日本語特許出願(日本語実用新案登録出願)の国際公開の効果は、特許法第184条の10第1項(実用新案法第48条の13第2項)により生ずるものであり、本掲載とは関係ありません。